

08. Deadlock Přidělování paměti

ZOS 2013, L. Pešička

Obsah

- Deadlock
 - Jak předcházet, detektovat, reagovat
- Metody přidělování paměti

Jak se vypořádat s uvíznutím

1. Problém uvíznutí je zcela ignorován
2. Detekce a zotavení
3. Dynamické zabránění pomocí pečlivé alokace zdrojů
4. Prevence, pomocí strukturální negace jedné z dříve uvedených nutných podmínek pro vznik uvíznutí

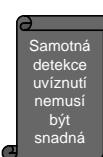
1. Ignorování problému

- Předstíráme, že problém neexistuje ☺
 - „pštrosí algoritmus“
- Vysoká cena za eliminaci uvíznutí
 - Např. činnost uživatelských procesů je omezena
 - Neexistuje žádné univerzální řešení
- Žádný ze známých OS se nezabývá uvíznutím uživatelských procesů
 - Snaha o eliminaci uvíznutí pro činnosti jádra

U uživatelských procesů uvíznutí neřešíme, snažíme se, aby k uvíznutí nedošlo v jádře OS

2. Detekce a zotavení

- Systém se nesnaží zabránit vzniku uvíznutí
- Detekuje uvíznutí
- Pokud nastane, provede akci pro zotavení
- Detekce pro 1 zdroj každého typu
 - Při žádostech o zdroj OS konstruuje graf alokace zdrojů
 - Detekce cyklu – pozná, zda nastalo uvíznutí
 - Různé algoritmy detekce cyklu (teorie grafů)
 - Např. prohledávání do hloubky z každého uzlu, dojdeme-li do uzlu, který jsme již prošli - cyklus



Zotavení z uvíznutí (pokračování 2.)

- Zotavení pomocí preempce
- Vlastníkovi zdroj dočasně odejmout
 - Závisí na typu zdroje – často obtížné či nemožné
 - Tiskárna – po dotisku stránky proces zastavit, ručně vyjmout již vytisknou stránky, odejmout procesu a přiřadit jinému

Zotavení z uvíznutí – zrušení změn

- Zotavení pomocí zrušení změn (rollback)
 - **Častá uvíznutí** – checkpointing procesů
= zápis stavu procesů do souboru, aby proces mohl být v případě potřeby vrácen do uloženého stavu
 - **Detecte uvíznutí** – nastavení na dřívější checkpoint, kdy proces ještě zdroje nevlastnil (následná práce ztracena)
 - Zdroj přiřadíme uvízlému procesu – zrušíme deadlock
 - Proces, kterému jsme zdroj odebrali – pokusí se ho alokovat - usne

Zotavení z uvíznutí – zrušení procesu

- Zotavení pomocí zrušení procesu
 - Nejhorší způsob – zrušíme jeden nebo více procesů
 - Zrušit proces v cyklu
 - Pokud nepomůže zrušit jeden, zrušíme i další
- Často alespoň snaha zrušit procesy, které je možné spustit od začátku

3. Dynamické zabránění

- Ve většině systémů procesy žádají o zdroje po jednom
- Systém rozhodne, zda je přiřazení zdroje bezpečné, nebo hrozí uvíznutí
- Pokud bezpečné – zdroj přiřadí, jinak pozastaví žádající proces
- Stav je bezpečný, pokud existuje alespoň jedna posloupnost, ve které mohou procesy doběhnout bez uvíznutí
- I když stav není bezpečný, uvíznutí nemusí nutně nastat

Bankéřův algoritmus pro jeden typ zdroje

- Předpokládáme více zdrojů stejného typu
 - Např. N magnetopáskových jednotek
- Algoritmus plánování, který se dokáže vyhnout uvíznutí (Dijkstra 1965)
- Bankéř na malém městě, 4 zákazníci – A, B, C, D
- Každému garantuje půjčku (6, 5, 4, 7) = 22 dohromady
- Bankéř ví, že všichni zákazníci nebudou chtít půjčku současně, pro obsluhu zákazníků si ponechává pouze 10

Bankéřův algoritmus

Zákazník	Má půjčeno	Max. půjčka
A	1	6
B	1	5
C	2	4
D	4	7

Bankéř má volných prostředků: $10 - (1+1+2+4) = 2$

Stav je bezpečný, bankéř může pozastavit všechny požadavky kromě C
Dá C 2 jednotky, C skončí a uvolní 4, může použít pro D nebo B atd.

Bankéřův algoritmus (B o 1 více)

Zákazník	Má půjčeno	Max. půjčka
A	1	6
B	2	5
C	2	4
D	4	7

Dáme B o jednotku více; zůstane nám volných prostředků: 1

Stav není bezpečný – pokud všichni budou chtít maximální půjčku, bankéř nemůže uspokojit žádného – nastalo by uvíznutí
Uvíznutí nemusí nutně nastat, ale s tím bankéř nemůže počítat ...

Rozhodování bankéře

Zkusí „jako by“ přidělit zdroj a zkoumá, zda je nový stav bezpečný

- U každého požadavku – zkoumá, zda vede k bezpečnému stavu:
- Bankér předpokládá, že požadovaný zdroj byl procesu přiřazen a že všechny procesy požádaly o všechny bankérem garantované zdroje
- Bankér zjistí, zda je dostatek zdrojů pro uspokojení některého zákazníka; pokud ano – předpokládá, že zákazníkovi byla suma vyplacena, skončil a uvolnil (vrátil) všechny zdroje
- Bankér opakuje předchozí krok, pokud mohou všichni zákazníci skončit, je stav bezpečný

Vykonání požadavku

- Proces požaduje nějaký zdroj
- Zdroje jsou poskytnuty pouze tehdy, pokud požadavek vede k bezpečnému stavu
- Jinak je požadavek odložen na později
– proces je pozastaven

Bankéřův algoritmus pro více typů zdrojů

- zobecněn pro více typů zdrojů
- používá dvě matice
(sloupce – třídy zdrojů, řádky – zákazníci)
 - matice přiřazených zdrojů (current allocation matrix)
 - který zákazník má které zdroje
 - matice ještě požadovaných zdrojů (request matrix)
 - kolik zdrojů kterého typu budou procesy ještě chtít

	Zdroj R	Zdroj S	Zdroj T
Zák. A	3	0	1
Zák. B	0	1	0
Zák. C	1	1	1
Zák. D	1	1	0

Matice přiřazených zdrojů

	Zdroj R	Zdroj S	Zdroj T
Zák. A	1	1	0
Zák. B	0	1	1
Zák. C	3	1	0
Zák. D	0	0	1

Matice ještě požadovaných zdrojů

zavedeme vektor A volných zdrojů (available resources)
např. $A = (1, 0, 1)$ znamená jeden volný zdroj typu R, 0 typu S, 1 typu T

Určení, zda je daný stav bezpečný

1. V matici ještě požadovaných zdrojů hledáme řádek, který je menší nebo roven A.
Pokud neexistuje, nastalo by uvíznutí.
2. Předpokládáme, že proces obdržel všechny požadované zdroje a skončil. Označíme proces jako ukončený a přčteme všechny jeho zdroje k vektoru A.
3. Opakujeme kroky 1. a 2., dokud všechny procesy neskončí (tj. původní stav byl bezpečný), nebo dokud nenastalo uvíznutí (původní stav nebyl bezpečný)

Bankéřův algoritmus & použití v praxi

- publikován 1965, uváděn ve všech učebnicích OS
- v praxi v podstatě nepoužitelný
 - procesy obvykle nevěděj dopředu, jaké budou jejich maximální požadavky na zdroje
 - počet procesů není konstantní (uživatelé se přihlašují, odhlásují, spouštějí procesy, ...)
 - zdroje mohou zmizet (tiskárna dojde papír ...)
- nepoužívá se v praxi pro zabránění uvíznutí
- odvozené algoritmy lze použít pro detekci uvíznutí při více zdrojích stejného typu

4. Prevence uvíznutí

jak skutečné systémy zabraňují uvíznutí?
viz 4 Coffmanovy podmínky vzniku uvíznutí

1. vzájemné vyloučení – výhradní přiřazování zdrojů
2. hold and wait – proces držící zdroje může požadovat další
3. nemožnost zdroje odejmout
4. cyklické čekání

pokud některá podmínka nebude splněna – uvíznutí strukturálně nemožné

P1 – Vzájemné vyloučení

- prevence – zdroj nikdy nepřiřadit výhradně
- problém pro některé zdroje (tiskárna)
- spooling
 - pouze daemon přistupuje k tiskárně
 - nikdy nepožaduje další zdroje – není uvíznutí
- spooling není možný pro všechny zdroje (záznamy v databázích)
- převádí soutěžení o tiskárnu na soutěžení o diskový prostor – 2 procesy zaplní disk, žádný nemůže skončit

P2 - Hold and wait

- proces držící výhradně přiřazené zdroje může požadovat další zdroje
- požadovat, aby procesy alokovaly všechny zdroje před svým spuštěním
 - většinou nevědí, které zdroje budou chtít
 - příliš restriktivní
 - některé dávkové systémy i přes nevýhody používají, zabraňuje deadlocku
- pokud proces požaduje nové zdroje, musí uvolnit zdroje které drží a o všechny požádat v jediném požadavku

P3 – Nemožnost zdroje odejmout

- odejmít zdroje je velmi obtížné

P4 – Cyklické čekání

- Proces může mít jediný zdroj, pokud chce jiný, musí předchozí uvolnit – restriktivní, není řešení ☺
- Všechny zdroje očíslovány, požadavky musejí být prováděny v číselném pořadí
 - Alokační zdroj nemůže mít cykly
 - Problém – je těžké nalézt vhodné očíslování pro všechny zdroje
 - Není použitelné obecně, ale ve speciálních případech výhodné (jádro OS, databázový systém, ...)

Př. Dvoufázové zamykání

- V DB systémech
- První fáze
 - Zamknutí všech potřebných záZNAMŮ v číselném pořadí
 - Pokud je některý zamknut jiným procesem
 - Uvolní všechny zámky a zkusí znova
- Druhá fáze
 - Čtení & zápis, uvolňování zámků
- Zamyká se vždy v číselném pořadí, uvíznutí nemůže nastat

Shrnutí přístupu k uvíznutí (!)

- Ignorování problému – většina OS ignoruje uvíznutí uživatelských procesů
- Detekce a zotavení – pokud uvíznutí nastane, detekujeme a něco s tím uděláme (vrátíme čas – rollback, zrušíme proces ...)
- Dynamické zabránění – zdroj přiřadíme, pouze pokud bude stav bezpečný (bankéfův algoritmus)
- Prevence – strukturálně negujeme jednu z Coffman. podmínek
 - Vzájemné vyloučení – spooling všeho
 - Hold and wait – procesy požadují zdroje na začátku
 - Nemožnost odejmoutí – odejmi (nefunguje)
 - Cyklické čekání – zdroje očíslovujeme a žádáme v číselném pořadí

Vyhledovění

- Procesy požadují zdroje – pravidlo pro jejich přiřazení
- Může se stát, že některý proces zdroj nikdy neobdrží
 - I když nenastalo uvíznutí !
- Př. Večeřící filozofové
 - Každý zvedne levou vidličku, pokud je pravá obsazena, levou položí
 - Vyhledovění, pokud všechni zvedají a pokládají současně

Vyhledovění 2

- Př. Přiřazování zdroje strategií SJF
 - Tiskárnu dostane proces, který chce vytisknout nejkratší soubor
 - 1 proces chce velký soubor, hodně malých požadavků – může dojít k vyhledovění, neustále předbíhán
- Řešení – FIFO
- Řešení – označíme požadavek časem příchodu a při překročení povolené doby setrvání v systému bude obslužen

Terminologie

- Blokovaný (blocked, waiting), někdy: čekající
 - Základní stav procesu
- Uvíznutí, uváznutí, deadlock, někdy: zablokování
 - Neomezené čekání na událost
- Vyhledovění, starvation někdy: umuření
 - Procesy běží, ale nemohou vykonávat žádnou činnost
 - Aktivní čekání (busy wait), s předbíháním (preemptive)

Bernsteinovy podmínky

-

-
-

Windows – ukázky funkcí

Správa vláken

```
CreateThread()
SuspendThread(), ResumeThread()
ExitThread()                                // ukončení vlákna
TerminateThread()                            // ukončí jiné vlákno

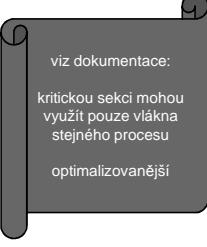
WaitForSingleObject()           // čeká na jeden
WaitForMultipleObjects()        // čeká na 1 nebo všechny
CloseHandle()
```

Windows - synchronizace

Kritické sekce

```
InitializeCriticalSection()
DeleteCriticalSection()

EnterCriticalSection()
LeaveCriticalSection()
```



viz dokumentace:
kritickou sekci mohou využít pouze vlákna stejného procesu optimalizovaněji

Windows - synchronizace

Mutex

```
CreateMutex()
OpenMutex()
WaitForSingleObject() // čekáme na mutex
WaitForMultipleObjects()
ReleaseMutex()
CloseHandle()
```

Windows - semafory

Semafory

```
CreateSemaphore(), // inic. hodnota, max. hodnota
WaitForSingleObject(), // operace P()
WaitForMultipleObjects()
ReleaseSemaphore(), // operace V()
CloseHandle()
```

<http://msdn.microsoft.com/en-us/library/windows/desktop/ms686946%28v=vs.85%29.aspx>

Windows - synchronizace

Eventy

```
CreateEvent()
SetEvent()
ResetEvent()
WaitForSingleObject()
WaitForMultipleObjects()
CloseHandle()
```



poslání signálu vláknu
indikuje, že nějaká událost nastala

Windows

Atomické operace

```
InterlockedIncrement() // inkrementuje o 1
InterlockedDecrement()
InterlockedExchange() // nastaví novou hodnotu
// a vrátí původní
```

Windows

priorita vláken

```
SetThreadPriority()
GetThreadPriority()
```

Osnova

Základní moduly OS

- Modul pro správu procesů - probráno
- Modul pro správu paměti - nyní začínáme
- Modul pro správu periférií
- Modul pro správu souborů

Správa hlavní paměti

□ Ideál programátora

- Paměť nekonečně velká, rychlá, levná
- Zároveň persistentní (uchovává obsah po vypnutí napájení)
- Bohužel neexistuje

□ Reálný počítač – hierarchie pamětí („pyramida“)

- Registry CPU
- Malé množství rychlé cache paměti
- Stovky MB až gigabajty RAM paměti
- GB na pomalých, levných, persistentních discích

Správce paměti

- Část OS, která spravuje paměť
- Udržuje informaci, které části paměti se používají a které jsou volné
- Alokuje paměť procesům podle potřeby
 - funkce **malloc** v jazyce C, (new v Pascalu)
- Zařazuje paměť do volné paměti po uvolnění procesem
 - funkce **free** v jazyce C, (release v Pascalu)

Jak to reálně funguje? (!!)

- proces požádá o alokaci n bajtů paměti funkcí ukazatel = malloc (n)
- malloc je knihovní fce alokátoru paměti (součást glibc)
- paměť je alokována z haldy (heapu) !
- alokátor se podívá, zda má volnou paměť k dispozici, když ne, požádá OS o přidělení dalších stránek paměti (systémové volání sbrk)
- proces uvolní paměť, když už ji nepotřebuje voláním free(ukazatel)

Příklad alokace

zkuste: man malloc

Příklad:

1. proces bude chtít alokovat 500B, zavolá malloc
2. alokátor koukne, nemá volnou paměť, požádá OS o přidělení stránky paměti (4KB) – sbrk
3. proces je obslužen, dostane paměť
4. proces bude chtít dalších 200B, zavolá malloc
5. alokátor už má paměť v zásobě, rovnou ji přidělí procesu
6. když už proces paměť nepotřebuje, zavolá free

man malloc

Windows:
také malloc() nebo HeapAlloc()

man malloc

Linux Programmer's Manual

NAME `calloc`, `malloc`, `free`, `realloc` - Allocate and free dynamic memory

SYNOPSIS

```
#include <stdlib.h>
void *calloc(size_t nmemb, size_t size);
void *malloc(size_t size);
void *free(void *ptr);
void *realloc(void *ptr, size_t size);
```

DESCRIPTION

`calloc()` allocates memory for an array of `nmemb` elements of `size` bytes each and returns a pointer to the allocated memory. The memory is set to zero. If `nmemb` or `size` is 0, then `calloc()` returns either `NULL`, or a unique pointer value that can later be successfully passed to `free()`.

`malloc()` allocates `size` bytes and returns a pointer to the allocated memory. The memory is not cleared. If `size` is 0, then `malloc()` returns `NULL`, or a unique pointer value that can later be successfully passed to `free()`.

`free()` frees the memory space pointed to by `ptr`, which must have been returned by a previous call to `malloc()`, `calloc()` or `realloc()`. Otherwise, or if `free(ptr)` has already been called before, undefined behavior occurs. If `ptr` is `NULL`, no operation is performed.

poznámka k pointerům

ukazatel = malloc (size)

takto získaný ukazatel obsahuje virtuální adresu, tj. není to přímo adresa do fyzické paměti (RAM) !!

virtuální adresa se uvnitř procesoru převede na fyzickou adresu (s využitím tabulky stránek atd.)

Mechanismy správy pamětí

Od nejjednodušších (program má veškerou paměť) po propracovaná schémata (stránkování se segmentací)

Dvě kategorie:

- Základní mechanismy
 - Program je v paměti po celou dobu svého běhu
- Mechanismy s odkládáním
 - Programy přesouvány mezi hlavní pamětí a diskem

Základní mechanismy pro správu paměti

Nejprve probereme základní mechanismy
Bez odkládání a stránkování

1. Jednoprogramové systémy
2. Multiprogramování s pevným přidělením paměti
3. Multiprogramování s proměnnou velikostí oblasti

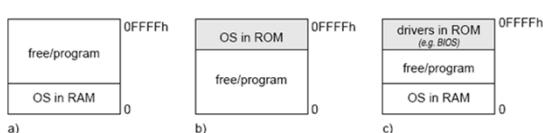
Jednoprogramové systémy

- Spouštíme pouze jeden program v jednom čase
- Uživatel – zadá příkaz, OS zavede program do paměti
- Dovoluje použít veškerou paměť, kterou nepotřebuje OS
- Po skončení procesu lze spustit další proces

Tři varianty rozdělení paměti:

- a) OS ve spodní části adresního prostoru v RAM (minipočítače)
- b) OS v horní části adresního prostoru v ROM (zapouzdřené systémy)
- c) OS v RAM, ovladače v ROM
(na PC – MS DOS v RAM, BIOS v ROM)

Jednoprogramové systémy



Multiprogramování s pevným přidělením paměti

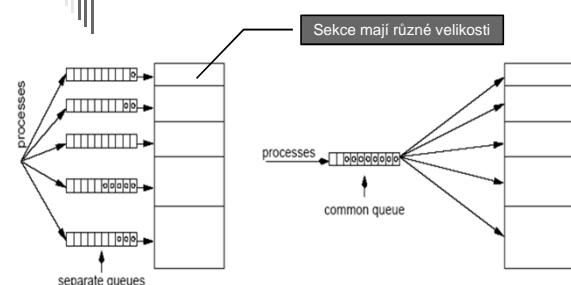
- Většina současných systémů – paralelní nebo pseudoparalelní běh více programů = multiprogramování
- Práce více uživatelů, maximalizace využití CPU apod.
- Nejjednodušší schéma – rozdělit paměť na oblasti (i různé velikosti)
 - V historických systémech – rozdělení ručně při startu stroje
 - Po načtení úlohy do oblasti je obvykle část oblasti nevyužitá
 - Snaha umístit úlohu do nejmenší oblasti, do které se vejde

Pevné rozdělení sekcí

Několik strategií:

1. Více front, každá úloha do nejmenší oblasti, kam se vejde
2. Jedna fronta – po uvolnění oblasti z fronty vybrat největší úlohu, která se vejde

Pevné rozdělení sekcí



Pevné rozdělení sekcí - vlastnosti

- Strategie 1.
 - Může se stát, že existuje neprázdná oblast, která se nevyužije, protože úlohy čekají na jiné oblasti
- Strategie 2.
 - Diskriminuje malé úlohy (vybíráme největší co se vejde) x malým bychom měli obvykle poskytnout nejlepší službu
 - Řešení – mít vždy malou oblast, kde poběží malé úlohy
 - Řešení – s každou úlohou ve frontě sdružit „čítač přeskovení“, bude zvětšen při každém přeskovení úlohy; po dosažení mezní hodnoty už nesmí být úloha přeskována

Pevné rozdělení sekcí - poznámky

- Používal např. systém OS/360 (Multiprogramming with Fixed Number of Tasks)
- Multiprogramování zvyšuje využití CPU
- Proces – část času p traví čekáním na dokončení I/O
- N procesů – prost. že **všechny** čekají na I/O je: p^n
- Využití CPU je $u = 1 - p^n$

Poznámky

- Využití CPU je $u = 1 - p^n$
- Pokud proces tráví 80% času čekáním, $p = 0.8$
- $n = 1 \dots u = 0.2$ (20% času CPU využito)
- $n = 2 \dots u = 0.36$ (36%)
- $n = 3 \dots u = 0.488$ (49%)
- $n = 4 \dots u = 0.5904$ (59%)
- n je tzv. stupeň multiprogramování
- Zjednodušení, předpokládá nezávislost procesů, což při jednom CPU není pravda

Poznámky

- Při multiprogramování – všechny procesy je nutné mít alespoň částečně zavedeny v paměti, jinak neefektivní
- Odhad velikosti paměti
- Fiktivní PC 32MB RAM, OS 16MB, uživ. programy po 4MB
 - Max. 4 programy v paměti
- Čekání na I/O 80% času, využití CPU $u=1 - 0.8^4 = 0.5904$
- Přidáme 16MB RAM, stupeň multiprogramování n bude 8
 - Využití CPU $u=1 - 0.8^8 = 0.83222784$
- Přidání dalších 16MB – 12 procesů, $u = 0.9313$
- První přidání zvýší průchodnost 1.4x (o 40%) další přidání 1.12x (o 12%) – druhé přidání se tolik nevyplatí

Multiprogramování s proměnnou velikostí oblasti

- Úlož je přidělena pamět dle požadavku
- V čase se mění
 - Počet oblastí
 - Velikost oblastí
 - Umístění oblastí
- Zlepšuje využití paměti
- Komplikovanější alokace / dealokace

Př.: IBM OS/360



zdroj obrázku:
http://www.maximumpc.com/article/features/ibm_os360_windows_31_software_changed_computing_forever

IBM OS/360



- Single Sequential Scheduler (SSS)
 - Option 1
 - Primary Control Program (PCP)
- Multiple Sequential Schedulers (MSS)
 - Option 2
 - Multiprogramming with a Fixed number of Tasks (MFT)
 - MFT 2
- Multiple Priority Schedulers (MPS)
 - Option 4
 - VMS^[NB 1]
 - Multiprogramming with a Variable number of Tasks (MVT)
 - Model 65 Multiprocessing (M65MP)

zdroj:
<http://www.escapestmagazine.com/forums/read/18.8569-0-Esoteric-Operating-Systems-The-History-of-OS-360-and-its-successors>

zdroj: http://en.wikipedia.org/wiki/OS/360_and_successors

Problém mnoha volných oblastí

- Může vzniknout mnoho volných oblastí (děr)
 - Paměť se „rozdrobí“
- Kompaktace paměti (compaction)
 - Přesunout procesy směrem dolů
 - Drahá operace (1B .. 10ns, 256MB .. 2.7s)
 - Neprovádí se bez speciálního HW

Volná x alokovaná paměť

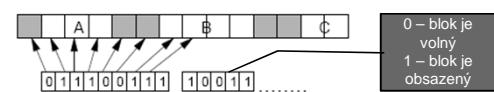
Pro zajištění správy paměti se používají:

1. bitové mapy
2. seznamy
 - first fit, best fit, next fit, ...
3. buddy systems

U každého bloku paměti potřebujeme rozhodnout, zda je volný nebo někomu přidělený

Správa pomocí bitových map

- Paměť rozdělíme na alokační jednotky stejně délky (B až KB)
- S každou jednotkou 1bit (volno x obsazeno)



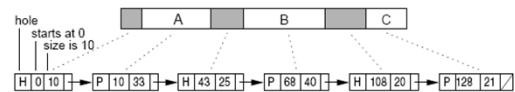
Menší alokační jednotky – větší bitmapa
 Větší jednotky – více nevyužité paměti
 Alokační jednotka 4 byty (32bitů):
 na každých 32bitů paměti potřebujeme 1bit signalizační tedy ... 1/33 paměti

Bitové mapy

- + konstantní velikost bitové mapy
- najít požadovaný úsek N volných jednotek
 - Náročné, příliš často se nepoužívá pro tento účel

Správa pomocí seznamů

- Seznam alokovaných a volných oblastí (procesů, děr)
- Položka seznamu:
 - Info o typu – proces nebo díra (P vs. H)
 - Počáteční adresa oblasti
 - Délka oblasti



Práce se seznamem

- Proces skončí – P se nahradí H (dírou)
 - Dvě H vedle sebe – sloučí se
- Seznam seřazený podle počáteční adresy oblasti
Může být obousměrně vázaný seznam
– snadno k předchozí položce
- Jak prohledávat seznam, když proces potřebuje alokovat paměť?

Alokace – first fit, next fit

- First Fit (první vhodná)
 - Prohledávání, dokud se nenajde dostatečně velká díra
 - Díra se rozdělí na část pro proces a nepoužitou oblast (většinou „nesedne“ přesně)
 - Rychlý, prohledává co nejméně
- Next Fit (další vhodná)
 - Prohledávání začne tam, kde skončilo předchozí
 - O málo horší než first fit

Alokace best fit

- Best fit (nejmenší/nejlepší vhodná)
 - Prohlédne celý seznam, vezme nejmenší díru, do které se proces vejde
 - Pomalejší – prochází celý seznam
 - Více ztracené paměti než FF,NF – zaplňuje paměť malými nepoužitelnými dírami
- Worst fit (největší díra) – není vhodné
 - nepoužívá se

Urychlení

- Oddělené seznamy pro proces a díry
 - Složitější a pomalejší dealokace
 - Vyplatí se při rychlé alokaci paměti pro data z I/O zařízení
 - Alokace – jen seznam děr
 - Dealokace – složitější – přesun mezi seznamy, z děr do procesů
- Oddělené seznamy, seznam děr dle velikosti
 - Optimalizace best fitu
 - První vhodná – je i nejmenší vhodná, rychlosť First fitu
 - Režie na dealokaci – sousední fyzické díry nemusí být sousední v seznamu

Další varianty – Quick Fit

Quick Fit

- Samostatné seznamy děr nejčastěji požadovaných délek
- Díry velikosti 4KB, 8KB, ...
- Ostatní velikosti v samostatném seznamu
- Alokace – rychlá
- Dealokace – obtížné sdružování sousedů

Šetření paměti

- Místo samostatného seznamu děr lze využít díry
- Obsah díry
 - 1. slovo – velikost díry
 - 2. slovo – ukazatel na další díru

Např. alokátor paměti pro proces v jazyce C pod Unixem používá strategii next fit (viz ukázka malloc dříve)

KVIZ

Jaký je vzájemný poměr počtu děr a procesů?

Předpokládejme, že pro daný proces alokujeme paměť jednorázově (v celku)

Asymetrie mezi procesy a dírami

- Dvě sousední díry (H) se sloučí
- Dva procesy (P) se nesloučí

Při normálním běhu je počet děr poloviční oproti počtu procesů

Opakování

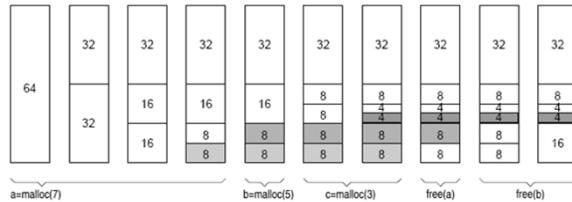
Správa paměti:

1. Bitové mapy
2. Seznamy (first fit, ...)
3. Buddy systems

Buddy systems

- Seznamy volných bloků 1, 2, 4, 8, 16 ... alokačních jednotek až po velikost celé paměti
- Nejprve seznamy prázdné vyjmá 1 položky v seznamu o velikosti paměti
- Př.: Alokační jednotka 1KB, paměť velikosti 64KB
- Seznamy 1, 2, 4, 8, 16, 32, 64 (7 seznamů)
- Požadavek se zaokrouhlí na mocninu dvou nahoru
 - např. požadavek 7KB na 8KB
- Blok 64KB se rozdělí na 2 bloky 32KB (buddies) a dělíme dále...

Buddy system



Nejmenší dostatečně velký blok se rozdělí
Dva volné sousední bloky stejné velikosti (buddies) – spojí se do většího bloku

Buddy system

Neefektivní (plýtvání místem) x rychlý

- Chci 9KB, dostanu 16KB
- Alokace paměti – vyhledání v seznamu dostatečně velkých dří
- Slučování – vyhledání buddy

Použití algoritmů

U řady algoritmů můžeme pozorovat, že se nepoužívají ke svému „původnímu účelu“, tj. ke správě hlavní paměti, ale používají se pro řešení dílčích úkolů.

Např. runtimová knihovna požádá OS o přidělení stránky paměti, a získanou oblast dále přiděluje procesu, když si o ní zažádá funkci malloc() – a zde se uplatní další strategie správy paměti

Použití algoritmů

- Přidělení paměti procesům
 - dnes mechanismy virtuální paměti
- Další oblasti použití
 - přidělování paměti uvnitř jádra nebo uvnitř procesu

Buddy system

Jádro Linuxu běží ve fyzické paměti, pro správu paměti jádra používá buddy system
viz: `cat /proc/buddyinfo`

Použití algoritmů

Použití first fit, next fit:

Fce malloc v jazyce C
žádá OS o větší blok paměti a získanou paměť pak aplikaci přiděluje algoritmem first fit či next fit

Správa odkládacího prostoru -
Linux spravuje odkládací prostor pomocí bitové mapy algoritmem next fit