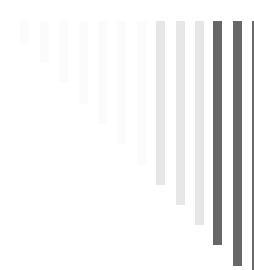


---



## 07. Plánování procesů Deadlock

ZOS 2013, L. Pešička

---

---



### Plánování procesů

- v dávkových systémech
  - v interaktivních systémech
  - Příklad – Windows 2000 (NT/XP/Vista/7)
  - Ve víceprocesorových systémech
  - V systémech reálného času
  - Plánování procesů x plánování vláken
-



## Plánování procesů v interaktivních systémech

- potřeba docílit, aby proces neběžel „příliš dlouho“
  - možnost obsloužit další procesy
- každý proces – jedinečný a nepredikovatelný
  - nelze říct, jak dlouho poběží, než se zablokuje (nad I/O, semaforem, ...)
- vestavěný systémový časovač v počítači
  - provádí pravidelně přerušení (tiky časovače, clock ticks)
  - vyvolá se obslužný podprogram v jádře
  - rozhodnutí, zda proces bude pokračovat, nebo se spustí jiný (preemptivní plánování)



## Algoritmus cyklické obsluhy – Round Robin (RR)

- jeden z nejstarších a nejpoužívanějších
- každému procesu přiřazen časový interval
  - časové kvantum, po které může běžet
- proces běží na konci kvanta
  - preemce, naplánován a spuštěn další připravený proces
- proces skončí nebo se zablokuje před uplynutím kvanta
  - stejná akce jako v předchozím bodě ☺

## Round Robin



Pokud proces nevyužije celé časové kvantum,  
okamžitě se naplánuje další proces, na nic se nečeká  
(je třeba max. využít procesor)

## Round Robin

- jednoduchá implementace plánovače
  - plánovač udržuje seznam připravených procesů
  - Při vypršení kvanta nebo zablokování  
→ vybere další proces

Procesu je  
nedobrovolně  
odebrán procesor,  
přejde do stavu  
připravený

Proces žádá I/O  
dobrovolně se  
vzdá CPU, přejde  
do stavu  
blokováný



## Obslužný program přerušení časovače

- v jádře
- nastavuje interní časovače systému
- shromažďuje statistiky systému
  - kolik času využíval CPU který proces, ...
- po uplynutí kvanta (resp. v případě potřeby) zavolá plánovač



## 1 kvantum – odpovídá více přerušením časovače

- Časovač může proces v průběhu časového kvanta přerušit vícekrát.
- přerušení 100x za sekundu (příklad)
  - 10 ms mezi přerušeními
- pokud kvantum 50 ms
  - přeplánování každý pátý tik



## vhodná délka časového kvanta

□ krátké

- přepnutí procesů chvíli trvá (uložení a načtení registrů, přemapování paměti, ...)
- přepnutí kontextu 1ms, kvantum 4ms – 20% velká režie

□ dlouhé

- vyšší efektivita; kvantum 1s – menší režie
- pokud kvantum delší než průměrná doba držení CPU procesem – preempce je třeba zřídka
- problém interaktivních procesů – 10 uživatelů stiskne klávesu, odezva posledního procesu až 10s



## vhodná délka kvanta - shrnutí

- krátké kvantum – snižuje efektivitu (režie)
- dlouhé – zhoršuje dobu odpovědi na interaktivní požadavky
- kompromis ☺
- pro algoritmus cyklické obsluhy obvykle 20 až 50 ms
- kvantum nemusí být konstantní
  - změna podle zatížení systému
- pro algoritmy, které se lépe vypořádají s interaktivními požadavky lze kvantum delší – 100 ms



## Problém s algoritmem cyklické obsluhy

- v systému výpočetně vázané i I/O vázané úlohy
- výpočetně vázané – většinou kvantum spotřebují
- I/O vázané – pouze malá část kvanta se využije a zablokuje se
- výpočetně vázané – získají nespravedlivě vysokou část času CPU
  
- modifikace VRR (Virtual RR, 1991)
  - procesy po dokončení I/O mají přednost před ostatními



## Prioritní plánování

- předpoklad RR: všechny procesy stejně důležité
- ale:
  - vyšší priorita zákazníkům, kteří si „připlatí“
  - interaktivní procesy vs. procesy běžící na pozadí (odesílání pošty)
- prioritu lze přiřadit staticky nebo dynamicky:
  - staticky
    - při startu procesu, např. Linux – nice
  - dynamicky
    - přiřadit I/O větší prioritu, použití CPU a zablokování

## Priorita

priorita = statická + dynamická

- obsahuje obě složky – výsledná jejich součtem
- statická (při startu procesu)
- dynamická (chování procesu v poslední době)

- kdyby pouze statická složka a plánování jen podle priorit – běží pouze připravené s nejvyšší prioritou
- plánovač snižuje dynamickou prioritu běžícího procesu při každém tiku časovače; klesne pod prioritu jiného - přeplánování

## Dynamická priorita

- V kvantově orientovaných plánovacích algoritmech:
- dynamická priorita např. dle vzorce  $1 / f$
- $f$  – velikost části kvanta, kterou proces naposledy použil
- zvýhodnění I/O vázané x CPU vázaným

Pokud nevyužil celé kvantum, jeho dynamická priorita se zvyšuje, např. pokud využil posledně jen 0.5 kvanta, tak  $1/0,5 = 2$ , pokud celé kvantum využil  $1/1=1$

## Spojení cyklického a prioritního plánování

- prioritní třídy
  - v každé třídě procesy se stejnou prioritou
- prioritní plánování mezi třídami
  - Bude obsluhována třída s nejvyšší prioritou
- cyklická obsluha uvnitř třídy
  - V rámci dané třídy se procesy cyklicky střídají
- obsluhovány jsou pouze připravené procesy v nejvyšší neprázdné prioritní třídě

A kdy se dostane na další fronty?

## Prioritní třídy

Máme zde priority, třídy i časová kvanta



4 prioritní třídy

dokud procesy v třídě 3 – spustit cyklicky každý na 1 kvantum

pokud třída 3 prázdná – obsluhujeme třídu 2

(prázdná => žádný proces danou prioritu nemá, nebo je ve stavu blokovaný, čeká např. na I/O)

jednou za čas – přepočítání priorit

procesům, které využívaly CPU se sníží prioritá

## Prioritní třídy

- dynamické přiřazování priority
  - dle využití CPU **v poslední době**
  - priorita procesu
    - snižuje se při běhu
    - zvyšuje při nečinnosti
- cyklické střídání procesů
- OS typu Unix
  - Mají 30 až 50 prioritních tříd

## Plánovač spravedlivého sdílení

- problém:
  - čas přidělován každému procesu nezávisle
  - Pokud uživatel má více procesů než jiný uživatel  
-> dostane více času celkově
- spravedlivé sdílení
  - přidělovat čas každému uživateli (či jinak definované skupině procesů) proporcionálně, bez ohledu na to, kolik má procesů
  - máme-li N uživatelů, každý dostane  $1/N$  času

= spravedlnost vůči uživateli

## Spravedlivé sdílení

- nová položka priorita skupiny spravedlivého plánování
  - Zavedena pro každého uživatele
- obsah položky
  - započítává se do priority každého procesu uživatele
  - odráží poslední využití procesoru všemi procesy daného uživatele

Má-li uživatel Pepa procesy p1, p2, p3  
a pokud proces p3 bude využívat CPU hodně často, budou touto položkou penalizovány i další procesy uživatele Pepa

## Spravedlivé sdílení - implementace

- každý uživatel – položka g
- obsluha přerušení – inkrementuje g uživateli, kterému patří právě běžící proces
- jednou za sekundu rozklad:  $g=g/2$ 
  - Aby odrážel chování **v poslední době**, vzdálená minulost nás nezajímá
- priorita P (p,g) =  $p - g$
- pokud procesy uživatele využívaly CPU v poslední době – položka g je vysoká, vysoká penalizace



## Plánování pomocí loterie

- Lottery Scheduling (Waldspurger & Weihl, 1994)
- cílem – poskytnout procesům příslušnou proporcí času CPU
- základní princip:
  - procesy obdrží tikety (losy)
  - plánovač vybere náhodně jeden tiket
  - vítězný proces obdrží cenu – 1 kvantum času CPU
  - důležitější procesy – více tiketů, aby se zvýšila šance na výhru (celkem 100 losů, proces má 20 – v dlouhodobém průměru dostane 20% času)



## Loterie - výhody

řešení problémů, v jiných plán. algoritmech obtížné

- spolupracující procesy – mohou si předávat losy
  - klient posílá zprávu serveru a blokuje se
  - může serveru propůjčit všechny své tikety
  - po vykonání požadavku server tikety vrátí
  - nejsou-li požadavky, server žádné tikety nepotřebuje



## Loterie - výhody

- rozdělení času mezi procesy v určitém poměru
  - neplatí u prioritního plánování, co je to že má proces prioritu např. 30?
  - proces – tickety – šance vyhrát
- zatím spíše experimentální algoritmus

## Shrnutí

Algoritmus	Rozhodovací mód	Prioritní funkce	Rozhodovací pravidlo
RR	Preemptivní vyprší kvantum	$P() = 1$	cyklicky
prioritní	Preemptivní $P_{jiný} > P$	Viz text	Náhodně, cyklicky
spravedlivé	Preemptivní $P_{jiný} > P$	$P(p,g)=p-g$	cyklicky
loterie	Preemptivní vyprš. kv.	$P() = 1$	Dle výsledku loterie

## Příklad – Windows 2000/XP/...

- 32 prioritních úrovní, 0 až 31 (nejvyšší)
- pole 32 položek
  - každá položka – ukazatel na seznam připravených procesů
- plánovací algoritmus – prohledává pole od 31 po 0
  - naleze neprázdnou frontu
  - naplánuje první proces, nechá ho běžet 1 kvantum
  - po uplynutí kvanta – proces na konec fronty na příslušné prioritní úrovni

## Windows – skupiny priorit

priorita	popis
0	Nulování stránek pro správce paměti
1 .. 15	Obyčejné procesy
16 .. 31	Systémové procesy

## Windows - priority

- 0 .. pokud není nic jiného na práci
- 1 .. 15 – obyčejné procesy
- aktuální priorita – <bázová, 15>
- bázová priorita – základní, může ji určit uživatel voláním *SetPriorityClass*
- aktuální priorita se mění – viz dále
- procesy se plánují přísně podle priorit, tj. obyčejné pouze pokud není žádný systémový proces připraven

## Windows – změna akt. priority

- dokončení I/O zvyšuje prioritu o
  - 1 – disk, 2 – sériový port, 6 – klávesnice, 8 – zvuková karta
- vzbuzení po čekání na semafor, mutex zvýší o
  - 2 - pokud je proces na popředí  
(řídí okno, do kterého je posílan vstup z klávesnice)
  - 1 – jinak
- proces využil celé kvantum
  - sníží se priorita o 1
- proces neběžel dlouhou dobu
  - na 2 kvanta priorita zvýšena na 15 (zabránit inverzi priorit)

## Windows – plánování na vláknech

proces A = 10 spustitelných vláken

proces B = 2 spustitelná vlákna

předpokládáme - stejná priorita

každé vlákno cca 1/12 CPU času

NENÍ 50% A, 50% B

nedělí ferově mezi procesy, ale mezi vlákna

## Idle threads

- Jeden pro každý CPU
  - „pod prioritou 0“
  - účtování nepoužívaných clock threadů
  - umožní nastavit vhodný power management
    - volá HAL (hardware abstraction layer)

## Zero page thread

- Jeden pro celý systém
- Běží na úrovni priority 0
- Nuluje nepoužívané stránky paměti

Bezpečnostní opatření, když nějakému procesu přidělíme stránku paměti, aby v ní nezůstaly data „z dřívějška“, aby se nedostal k informacím, ke kterým se dostat nemá

## Kvantum, stretching

- kvantum stretching
  - maximum 6 tiků (3x)
  - middle 4 tiky (2x)
  - none 2 tiky
- Na desktopu je defaultní kvantum 2 ticky vlákna na popředí – může být stretching
- na serveru je kvantum vždy 12 ticků, není kvantum stretching
- standardní clock tick je 10 nebo 15 ms

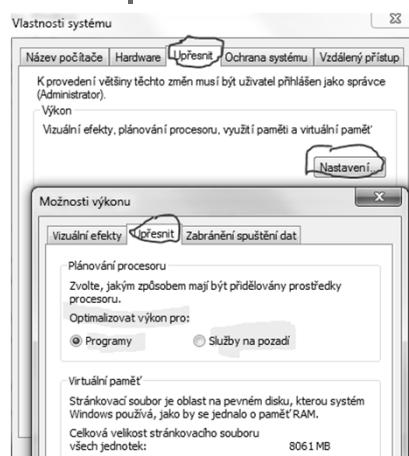
## Zjištění hodnoty časovače

### Program clockres ze sady Sysinternal

```
C:\!zos2012\prednasky\07\dalsi\SysinternalsSuite>clockres
ClockRes v2.0 - View the system clock resolution
Copyright (C) 2009 Mark Russinovich
SysInternals - www.sysinternals.com

Maximum timer interval: 15.600 ms
Minimum timer interval: 0.500 ms
Current timer interval: 10.000 ms
```

## Win 7 – vlastnosti systému – upřesnit – optimalizovat výkon pro



registrový klíč:  
HKEY\_LOCAL\_MACHINE\SYSTEM\CurrentControlSet\Control\PriorityControl

Win32PrioritySeparation 2  
6bitů: XX XX XX  
kvantum  
- krátké, dlouhé  
- proměnné, pevné  
- navýšení pro procesy na popředí: 2x,  
3x)  
viz  
<http://technet.microsoft.com/library/Cc976120>

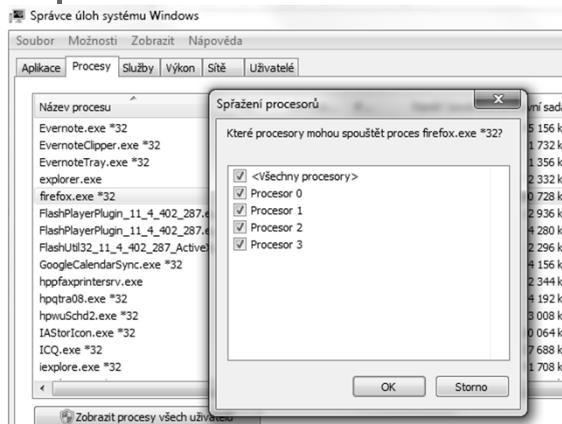
## Windows: vlákénka (fibers)

- kromě vláken i fibers
- fibers plánuje vlastní aplikace, nikoliv centrální plánovač jádra
- vytvoření fiberu: CreateFiber
- nepreemptivní plánování – odevzdá řízení jinému vlákenku přes SwitchToFiber

### příklad:

<http://msdn.microsoft.com/en-us/library/windows/desktop/ms686919%28v=vs.85%29.aspx>

## Windows - Afinita



### afinita

určení CPU (jádra CPU), na kterých může proces běžet

hard affinity  
seznam jader

soft affinity  
vlákno přednostně plánováno na procesor, kde běželo naposledy

## Přečtěte si...

[http://cs.wikipedia.org/wiki/Plánování\\_procesů](http://cs.wikipedia.org/wiki/Plánování_procesů)  
[http://en.wikipedia.org/wiki/Scheduling\\_%28computing%29](http://en.wikipedia.org/wiki/Scheduling_%28computing%29)

shrnutí – vhodné pro zopakování

[http://cs.wikipedia.org/wiki/Preempce\\_%28informatika%29](http://cs.wikipedia.org/wiki/Preempce_%28informatika%29)  
[http://cs.wikipedia.org/wiki/Změna\\_kontextu](http://cs.wikipedia.org/wiki/Změna_kontextu)  
<http://cs.wikipedia.org/wiki/Mikrojádro>

[http://cs.wikipedia.org/wiki/Round-robin\\_scheduling](http://cs.wikipedia.org/wiki/Round-robin_scheduling)  
[http://cs.wikipedia.org/wiki/Priority\\_scheduling](http://cs.wikipedia.org/wiki/Priority_scheduling)  
[http://cs.wikipedia.org/wiki/Earliest\\_deadline\\_first\\_\(RTOS\)](http://cs.wikipedia.org/wiki/Earliest_deadline_first_(RTOS))  
[http://cs.wikipedia.org/wiki/Completely\\_Fair\\_Scheduler\\_\(CFS\)](http://cs.wikipedia.org/wiki/Completely_Fair_Scheduler_(CFS))

## Linux

- vlastní jádro  
(nepreemptivní, dobrovolně preemptivní, preemptivní)
- epocha
  - čas přidělený procesu
  - když jej všechny procesy po částech spotřebují, začíná nová epocha, tedy dostanou nový přidělený čas
- plánovače (nastavitelné per proces)
  - SCHED\_FIFO – pro RT úlohy bez přerušení
  - SCHED\_RR (RoundRobin) – RT úlohy, preemptivně
  - SCHED\_BATCH – pro dávkové úlohy
  - SCHED\_OTHER – běžné úlohy (nice, dynamické priority)

# Linux scheduler

verze do 2.6

multilevel feedback queue (pozor, trochu jiný)

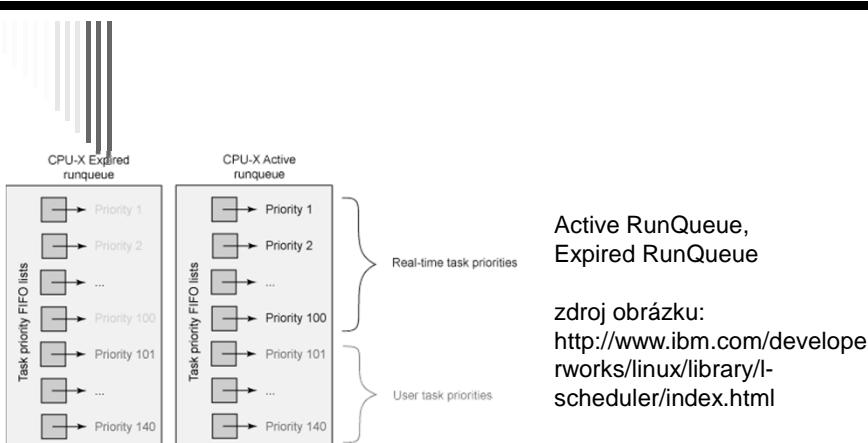
procesy mají time slice

priority 0-140

- 0 – 99 real-time úlohy, kvantum 200ms
- 100-140 nice tasks level, kvantum 10ms

dvě fronty

- active queue
  - když je prázdná, vymění se jejich role
- expired queue
  - sem přijde proces, když vyčerpá celý svůj time slice



Active RunQueue,  
Expired RunQueue

zdroj obrázku:  
<http://www.ibm.com/developrworks/linux/library/l-scheduler/index.html>

statická priorita 0..99, k běhu vybrán s nejvyšší statickou prioritou

statická priorita 0 (SCHED\_BATCH, SCHED\_OTHER)

statická priorita >0 (SCHED\_FIFO, SCHED\_RR)

dynamická priorita (-20 až 19, viz nice)

přečíst:

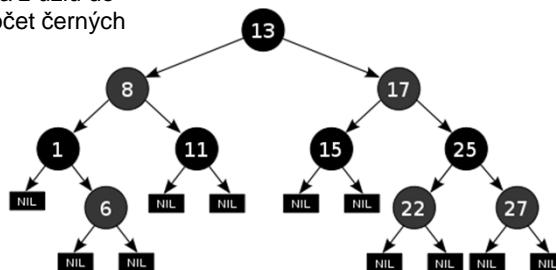
<http://www.root.cz/clanky/pridelovani-procesoru-procesum-a-vlaknum-v-linuxu/>

## Linux scheduler

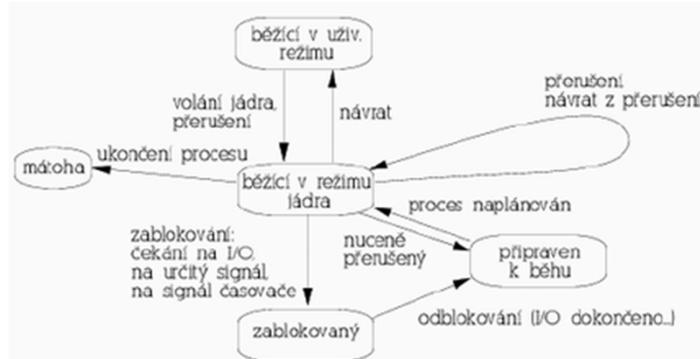
- O(1) scheduler
  - verze 2.6-2.6.23
  - fronta připravených pro každý procesor
  - pole active, expired ; v active nic – nová epocha
  
- Completely Fair Scheduler
  - verze jádra 2.6.23
  - red-black strom místo front
  - klíč: spent processor time ; nanosekundy
  - rovnoměrné rozdělení času procesům

## Red-black tree

viz wikipedia  
 self-balancing binary search tree  
 uzel je červený nebo černý, kořen je  
 černý  
 všechny listy jsou černé  
 každá jednoduchá cesta z uzlu do  
 listu obsahuje stejný počet černých  
 uzlů



## Linux – stavy procesů



obrázek z: <http://www.linuxzone.cz/index.phtml?ids=9&idc=252>

## Linux – příkaz top

```

eryx.zcu.cz - Putty
Tasks: 107 total, 2 running, 105 sleeping, 0 stopped, 0 zombie
Cpu(s): 13.4%us, 11.6%sy, 0.0%ni, 75.0%id, 0.0%wa, 0.0%hi, 0.0%si, 0.0%st
Mem: 2068268k total, 635328k used, 1432940k free, 195476k buffers
Swap: 1052216k total, 0k used, 1052216k free, 290608k cached

PID USER PR NI VIRT RES SHR S %CPU %MEM TIME+ COMMAND
4281 student6 25 0 5864 3204 2228 R 100 0.2 2838:00 tcsh
  1 root 15 0 3612 1192 1096 s 0 0.1 0:01.61 init
  2 root RT 0 0 0 0 s 0 0.0 0:00.52 migration/0
  3 root 34 19 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 ksftirqd/0
  4 root RT 0 0 0 0 s 0 0.0 0:00.07 migration/1
  5 root 34 19 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 ksftirqd/1
  6 root RT 0 0 0 0 s 0 0.0 0:00.15 migration/2
  7 root 34 19 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 ksftirqd/2
  8 root RT 0 0 0 0 s 0 0.0 0:00.05 migration/3
  9 root 34 19 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 ksftirqd/3
 10 root 10 -5 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 events/0
 11 root 10 -5 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 events/1
 12 root 10 -5 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 events/2
 13 root 10 -5 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 events/3
 14 root 12 -5 0 0 0 s 0 0.0 0:00.01 khelper
 15 root 10 -5 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 kthread
 66 root 10 -5 0 0 0 s 0 0.0 0:00.00 kblockd/0

```

1. PID procesu
2. USER – identita uživatele
3. PRI – aktuální priorita daného procesu
4. NICE – výše priority příkazem nice
  - Záporné číslo – vyšší priorita
  - Kladné číslo – sníží prioritu (běžný uživatel)
5. VIRT – celková velikost procesu
  - Kód + zásobník + data
6. RES – velikost použité fyzické paměti
7. SHR – sdílená paměť
8. STAT – stav procesu
9. %CPU – kolik procent CPU nyní využívá
10. %MEM – procento využití fyzické paměti daným proc.
11. TIME – celkový procesorový čas
12. COMMAND - příkaz

## Příkaz nice

### Změna priority procesu

- Běžný uživatel 0 až +19, tedy pouze snižovat
- root: -20 (nejvyšší) až +19 (nejnižší)

```
eryx2> /bin/bash
eryx2> nice -n -5 sleep 10
nice: cannot set niceness: Permission denied
eryx2> nice -n +5 sleep 10
Pozn: záleží i na shellu, který máme
```

## Příkaz renice

Změna priority běžícího procesu

Běžný uživatel

- může měnit jen u svých procesů
- opět pouze snižovat

*eryx2> renice +10 32022*

*32022: old priority 5, new priority 10*

## Proces – stav blokovaný (Unix)

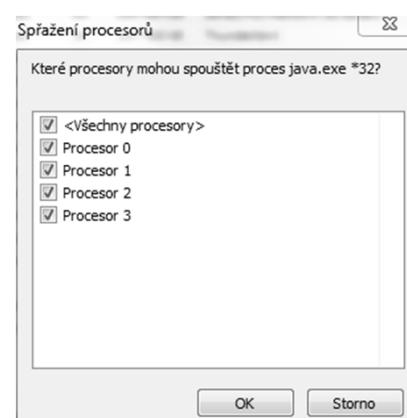
- čeká na událost – ve frontě
- přerušitelné signálem (terminál, sockety, pipes)
  - procesy označené s
  - signál – syscall se zruší – návrat do userspace
  - obsluha signálu
  - znova zavolá přerušené syst. volání (pokud požadováno)
- nepřerušitelné
  - procesy označené D
  - operace s diskem – skončí v krátkém čase
- plánovač mezi nimi nerozlišuje

## Plánování – víceprocesorové stroje

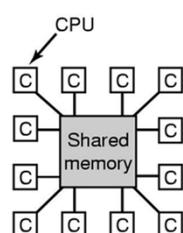
- nejčastější architektura
  - těsně vázaný symetrický multiprocesor
  - procesory jsou si rovné, společná hlavní paměť
- Přiřazení procesů procesorům – ukázka
  - Permanentní přiřazení
    - Menší režie, některá CPU mohou zahálet
    - Afinita procesu k procesoru, kde běžel naposledy
    - Někdy procesoru přiřazen jedený proces – RT procesy
  - Společná fronta připravených procesů
    - Plánovány na libovolný procesor

## afinita

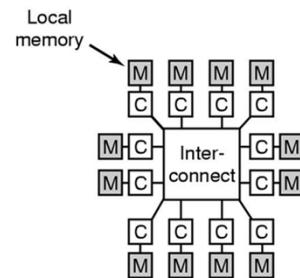
na jakých CPU může daný proces běžet



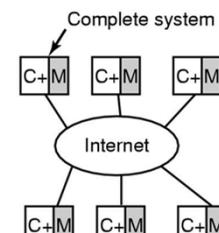
## Multiprocesorové systémy



(a)



(b)



(c)

### Architektury:

- shared memory model (sdílená paměť)
- message passing multiprocessor (předávání zpráv)
- wide area distributed system (distribuovaný systém)

## Víceprocesorové stroje

### Plánování vláken

Některé paralelní aplikace – podstatně větší výkonnost, pokud jejich vlákna běží současně

- Zkrátí se vzájemné čekání vláken



## Plánování v systémech reálného času

### Charakteristika RT systémů

- RT procesy řídí nebo reagují na události ve vnějším světě
- Správnost závisí nejen na výsledku, ale i na čase, ve kterém je výsledek vyprodukovan
- S každou podúlohou – sdružit deadline – čas kdy musí být spuštěna nebo dokončena
- Hard RT – času musí být dosaženo
- Soft RT – dosažení deadline je žádoucí



## Systémy RT

Podúlohy procesu (události, na které se reaguje)

- Aperiodické – nastávají nepredikovatelně
- Periodické – v pravidelných intervalech

Zpracování události vyžaduje čas

Pokud je možné všechny včas zpracovat  
=> systém je plánovatelný (schedulable)



## Plánovatelné RT systémy

Je dáno

- $m$  – počet periodických událostí
- výskyt události  $i$  s periodou  $P_i$  vyžadující  $C_i$  sekund

Zátěž lze zvládnout, pokud platí:

$$\sum_{i=1}^m \frac{C_i}{P_i} \leq 1$$



## Plánovací algoritmy v RT

Statické nebo dynamické

Statické

- Plánovací rozhodnutí před spuštěním systému
- Předpokládá dostatek informací o vlastnostech procesů

Dynamické

- Za běhu
- Některé algoritmy provedou analýzu plánovatelnosti, nový proces přijat pouze pokud je výsledek plánovatelný



## Vlastnosti současných RT

- Malá velikost OS → omezená funkčnost
- Snaha spustit RT proces co nejrychleji
  - Rychlé přepínání mezi procesy nebo vlákny
  - Rychlá obsluha přerušení
  - Minimalizace intervalů, kdy je přerušení zakázáno
- Multitasking + meziprocesová komunikace (semafory, signály, události)
- Primitiva pro zdržení procesu o zadaný čas, čítače časových intervalů
- Někdy rychlé sekvenční soubory (viz později)



Zpátky obecně k plánování procesů



## Plánování procesů a vláken

- Plánování procesů – vždy součást OS
- Plánování vláken
  - Běh vláken plánuje OS
    - Kernel-level threads
  - Běh vláken plánován uživatelským procesem
    - User-level threads
    - OS o existenci vláken nic neví



## Plánování vláken

- Vlákna plánována OS
  - Stejné mechanismy a algoritmy jako pro plánování procesů
  - Často plánována bez ohledu, kterému procesu patří (proces 10 vláken, každé obdrží časové kvantum)



## Plánování vláken

- Vlákna plánována uvnitř procesu
  - Běží v rámci času, který je přidělen procesu
  - Přepínání mezi vlákny – systémová knihovna
  - Pokud OS neposkytuje procesu pravidelné “přerušení”, tak pouze nepreemptivní plánování
  - Obvykle algoritmus RR nebo prioritní plánování
  - Menší režie oproti kernel-level threads, menší možnosti
- Windows 2000> a Linux – vlákna plánována jádrem
- Některé varianty UNIXu – user-level threads



## Dispatcher

- Dispatcher
  - Modul, který předá řízení CPU procesu vybraným short-term plánovačem
- Provede:
  - Přepnutí kontextu
  - Přepnutí do uživatelského modu
  - Skok na danou instrukci v uživatelském procesu
- Co nejrychlejší, vyvolán během každého přepnutí procesů



## Scheduler – protichůdné požadavky

- příliš časté přepínání procesu – velká režie
- málo časté – pomalá reakce systému
- čekání na diskové I/O, data ze sítě – probuzen a brzy (okamžitě) naplánován – pokles přenosové rychlosti
- multiprocesor – pokud lze, nestřídat procesory
- nastavení priority uživatelem



## Poznámka – vyhľadovanie procesu

V roce 1973 na MITU shut down stroje IBM 7094  
Nalezen proces, ktorý nebyl spuštěn od roku 1967



## Poznámka - simulace

- Trace tape – monitorujeme běh reálného systému, zaznamenáváme posloupnost událostí
- Tento záznam použijeme pro řízení simulace
- Lze využít pro porovnávání algoritmů
- Trace tape – nutno uložit velké množství dat



## Uvíznutí (deadlock)

- Příklad:
- Naivní večeřící filozofové – vezmou levou vidličku, ale nemohou vzít pravou (už je obsazena)
- Uvíznutí (deadlock); zablokování



## Uvíznutí – alokace I/O zařízení

Výhradní alokace I/O zařízení

zdroje:

Vypalovačka CD ( V ), scanner ( S )

procesy:

A, B – oba úkol naskenovat dokument a zapsat na vypalovačku

1. A žádá V a dostane, B žádá S a dostane
2. A žádá S a čeká, B žádá V a čeká -- **uvíznutí !!**



## Uvíznutí – zamykání záznamů v databázi, semafory

- Dva procesy A, B požadují přístup k záznamům R,S v databázi
- A zamkne R, B zamkne S, ...
- A požaduje S, B požaduje R

Vymyslete příklad deadlocku s využitím semaforů

## Zdroje

- přeplánovatelné (preemtable)
  - lze je odebrat procesu bez škodlivých efektů
- nepřeplánovatelné (nonpreemptable)
  - proces zhavaruje, pokud jsou mu odebrány

## Zdroje

- Sériově využitelné zdroje
  - Proces zdroj alokuje, používá, uvolní
- Konzumovatelné zdroje
  - Např. zprávy, které produkuje jiný proces
  - Viz producent – konzument

Také zde uvíznutí:

1. Proces A: ... receive (B,R); send (B, S); ..
2. Proces B: ... receive (A,S); send (A, R); ..

Dále budeme povídat o sériově využitelných zdrojích,

problémy jsou stejné



## Více zdrojů stejného typu

Některé zdroje – více exemplářů

Proces žádá zdroj daného typu – jedno který dostane

Např. bloky disku pro soubor, paměť, ...

Př. 5 zdrojů a dva procesy A,B

1. A požádá o dva zdroje, dostane (zbydou 3)
2. B požádá o dva zdroje, dostane (zbude 1)
3. A žádá o další dva, nejsou (je jen 1), čeká
4. B žádá o další dva, nejsou, čeká – nastalo uvíznutí

Zaměříme se na situace, kdy 1 zdroj každého typu

---



## Práce se zdrojem

Žádost (request)

- Uspokojena bezprostředně nebo proces čeká
- Systémové volání

Použití (use)

- Např. tisk na tiskárně

Uvolnění (release)

- Proces uvolní zdroj
- Systémové volání



## Uvíznutí - definice

- Obecný termín zdroj – zařízení, záznam, ...

V množině procesů nastalo uvíznutí, jestliže každý proces množiny čeká na událost, kterou může způsobit jiný proces množiny

- Všichni čekají – nikdo událost nevygeneruje, nevzbudí jiný proces



## Podmínky vzniku uvíznutí (!!!)

Coffman, 1971

### 1. vzájemné vyloučení

- Každý zdroj je buď dostupný nebo je výhradně přiřazen právě jednomu procesu

### 2. hold and wait

- Proces držící výhradně přiřazené zdroje může požadovat další zdroje



## Podmínky vzniku uvíznutí

### 3. nemožnost odejmutí

- Jednou přiřazené zdroje nemohou být procesu násilně odejmuty (proces je musí sám uvolnit)

### 4. cyklické čekání

- Musí být cyklický řetězec 2 nebo více procesů, kde každý z nich čeká na zdroj držený dalším členem



## Vznik uvíznutí - poznámky

- Pro vznik uvíznutí – musejí být splněny všechny 4 podmínky
  - 1. až 3. předpoklady, za nich je definována 4. podmínka
- Pokud jedna z podmínek není splněna, uvíznutí nenastane
- Viz příklad s CD vypalovačkou
  - Na CD může v jednu chvíli zapisovat pouze 1 proces
  - CD vypalovačku není možné zapisovacímu procesu odejmout

## Modelování uvíznutí

Graf alokace zdrojů

□ 2 typy uzlů

- Proces – zobrazujeme jako kruh
- Zdroj – jako čtverec

□ hrany

- Hrana od zdroje k procesu:
  - zdroj držen procesem
- Hrana od procesu ke zdroji:
  - proces blokován čekáním na zdroj

## Modelování uvíznutí

proces A čeká na zdroj R:



zdroj R je držen procesem A:



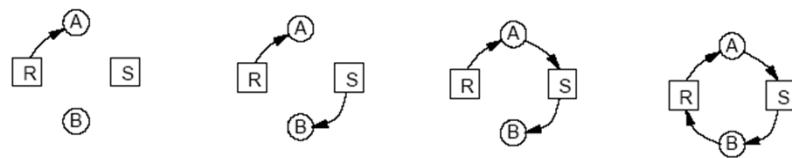
**Cyklus v grafu – nastalo uvíznutí**

**Uvíznutí se týká procesů a zdrojů v cyklu**

## Uvíznutí

zdroje: Rekorder R a scanner S; procesy: A,B

1. A žádá R dostane, B žádá S dostane
2. A žádá S a čeká, B žádá R a čeká - uvíznutí

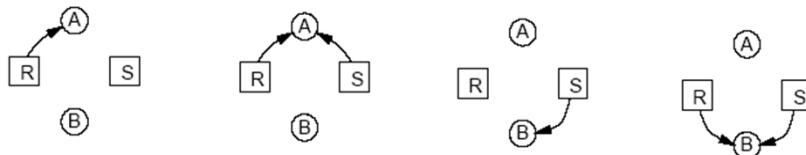


## Uvíznutí - poznámky

- Cyklus v grafu – nutnou a postačující podmínkou pro vznik uvíznutí
- Závisí na pořadí vykonávání instrukcí procesů
- Pokud nejprve alokace a uvolnění zdrojů procesu A, potom B => uvíznutí nenastane

## Uvíznutí - poznámky

- 1. A žádá R a S, oba dostane, A oba zdroje uvolní
- 2. B žádá S a R, oba dostane, B oba zdroje uvolní
- Nenastane uvíznutí
- Při některých bězích nemusí uvíznutí nastat – hůře se hledá chyba



## Uvíznutí – pořadí alokace

- Pokud bychom napsali procesy A,B tak, aby oba žádaly o zdroje R a S ve stejném pořadí – uvíznutí nenastane

  1. A žádá R a dostane, B žádá R a čeká
  2. A žádá S a dostane, A uvolní R a S
  3. B čekal na R a dostane, B žádá S a dostane

