

Téma 5 – Synchronizace procesů a problém uváznutí

Obsah

1. Problém soupeření, kritické sekce
2. Vzájemné vyloučení
3. Semaforey
4. Klasické synchronizační úlohy
5. Problém uváznutí a časově závislých chyb
6. Graf přidělování zdrojů
7. Přístupy k řešení problému uváznutí
8. Algoritmy řešení problému uváznutí
9. Detekce uváznutí a možnosti obnovy po uváznutí

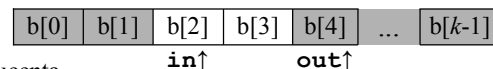
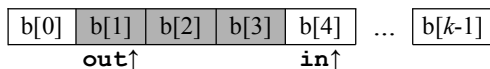
Podstata problému

- **Souběžný přístup** ke sdíleným datům může způsobit jejich nekonzistenci
 - nutná koordinace procesů
- **Synchronizace běhu procesů**
 - Čekání na událost vyvolanou jiným procesem
- **Komunikace mezi procesy (IPC = Inter-process Communication)**
 - Výměna informací (zpráv)
 - Způsob synchronizace, koordinace různých aktivit
- **Sdílení prostředků** – problém **soupeření** či **souběhu** (*race condition*)
 - Procesy používají a modifikují sdílená data
 - Operace zápisu musí být vzájemně vylučné
 - Operace zápisu musí být vzájemně vylučné s operacemi čtení
 - Operace čtení (bez modifikace) mohou být realizovány souběžně
 - Pro zabezpečení integrity dat se používají **kritické sekce**

Úloha Producent-Konzument

• Ilustrační příklad

- **Producent** generuje data do vyrovnávací paměti s konečnou kapacitou (*bounded-buffer problem*) a **konzument** z této paměti data odebírá
 - V podstatě jde o implementaci komunikačního kanálu typu „roura“
- Zavedeme celočíselnou proměnnou **count**, která bude čítat položky v poli. Na počátku je **count = 0**
- Pokud je v poli místo, producent vloží položku do pole a inkrementuje **count** (modulo velikost_vyrovnavaci_pameti)
- Pokud je v poli nějaká položka, konzument při jejím vyjmutí dekrementuje **count** (modulo velikost_vyrovnavaci_pameti)



in ... privátní proměnná producenta
out ... privátní proměnná konzumenta

Kód „Producent-Konzument“

Sdílená data:

```
#define BUF_SZ = 20
typedef struct { ... } item;
item buffer[BUF_SZ];
int count = 0;
```

Producent:

```
void producer() {
    int in = 0;
    item nextProduced;
    while (1) { /*nekonečná smyčka*/
        /* Vygeneruj novou položku do
           proměnné nextProduced */
        while (count == BUF_SZ);
        /* nedělej nic */
        buffer[in] = nextProduced;
        in = (in + 1) % BUF_SZ;
        count = count + 1;
    }
}
```

Konzument:

```
void consumer() {
    int out = 0;
    item nextConsumed;
    while (1) { /*nekonečná smyčka*/
        while (count == 0);
        /* nedělej nic */
        nextConsumed = buffer[out];
        out = (out + 1) % BUF_SZ;
        count = count - 1;
        /* Zpracuj položku z
           proměnné nextConsumed */
    }
}
```

• Je to korektní řešení?

Problém soupeření (*race condition*)

- $count = count + 1$ bude obvykle implementováno takto:
 $P_1: \text{registr}_0 \leftarrow count$
 $P_2: \text{registr}_0 \leftarrow \text{registr}_0 + 1$
 $P_3: count \leftarrow \text{registr}_0$
- $count = count - 1$ bude zřejmě implementováno jako:
 $K_1: \text{registr}_1 \leftarrow count$
 $K_2: \text{registr}_1 \leftarrow \text{registr}_1 - 1$
 $K_3: count \leftarrow \text{registr}_1$
- Vlivem Murphyho zákonů, **může** nastat následující posloupnost prokládání producenta a konzumenta (nechť na počátku $count = 3$)

Interval	Běží	Akce	Výsledek
P_1	producent	$\text{registr}_1 \leftarrow count$	$\text{registr}_1 = 3$
P_2	producent	$\text{registr}_1 \leftarrow \text{registr}_1 + 1$	$\text{registr}_1 = 4$
K_1	konzument	$\text{registr}_2 \leftarrow count$	$\text{registr}_2 = 3$
K_2	konzument	$\text{registr}_2 \leftarrow \text{registr}_2 - 1$	$\text{registr}_2 = 2$
P_3	producent	$count \leftarrow \text{registr}_1$	$count = 4$
K_3	konzument	$count \leftarrow \text{registr}_2$	$count = 2$

- Na konci může být $count = 2$ nebo 4 , ale programátor zřejmě chtěl mít 3 (ale i to se může podařit)
- Vše je důsledkem **nepředvídatelného** prokládání procesů vlivem možné preempece

Kritická sekce

- Problém lze formulovat obecně:
 - Jistý čas se proces zabývá svými „obvyklými“ činnostmi a jistou část své aktivity věnuje **sdíleným prostředkům**.
 - Část kódu programu, kde se přistupuje ke sdílenému prostředku, se nazývá **kritická sekce** procesu **vzhledem k tomuto sdílenému prostředku** (nebo také **sružená s tímto prostředkem**).
- Je potřeba zajistit, aby v kritické sekci sružené s jistým prostředkem, se nacházel nejvýše jeden proces
 - Pokud se nám podaří zajistit, aby žádné dva procesy nebyly současně ve svých **kritických sekcích sružených s uvažovaným sdíleným prostředkem**, pak je problém soupeření vyřešen.
- Modelové prostředí pro řešení problému kritické sekce
 - Předpokládá se, že každý z procesů **běží** nenulovou rychlostí
 - Řešení **nesmí** záviset na relativních rychlostech procesů

Požadavky na řešení problému kritických sekcí

1. **Vzájemné vyloučení** – **podmínka bezpečnosti** (*Mutual Exclusion*)
 - Pokud proces P_i je ve své kritické sekci, pak žádný jiný proces nesmí být ve své kritické sekci sružené s tímž prostředkem
2. **Trvalost postupu** – **podmínka živosti** (*Progress*)
 - Jestliže žádný proces neprovádí svoji kritickou sekci sruženou s jistým prostředkem a existuje alespoň jeden proces, který si přeje vstoupit do kritické sekce sružené s tímto prostředkem, pak výběr procesu, který do takové kritické sekce vstoupí, se nesmí odkládat
3. **Konečné čekání** – **podmínka spravedlivosti** (*Fairness*)
 - Procesu musí být umožněno vstoupit do kritické sekce v konečném čase
 - Musí existovat omezení počtu, kolikrát smí být povolen vstup do kritické sekce jiným procesům než procesu požadujícímu vstup v době mezi vydáním žádosti a jejím uspokojením

Možnosti řešení problému kritických sekcí

- **Základní struktura procesu s kritickou sekci**

```
do {  
    enter_cs();           // critical section  
    leave_cs();          // non-critical section  
} while (TRUE);
```

Korektní implementace **enter_cs()** a **leave_cs()** je klíčem k řešení celého problému kritických sekcí.
- **Čistě softwarové řešení na aplikační úrovni**
 - Algoritmy, jejichž správnost se nespolehá na další podporu
 - Základní (a problematické) řešení **s aktivním čekáním** (*busy waiting*)
- **Hardwarové řešení**
 - Pomocí speciálních instrukcí CPU
 - Stále ještě **s aktivním čekáním**
- **Softwarové řešení zprostředkované operačním systémem**
 - Potřebné služby a struktury poskytuje JOS (např. **semafony**)
 - Tím je umožněno **pasivní čekání** – proces nesoutěží o procesor
 - Podpora volání synchronizačních služeb v programovacích systémech/jazycích (např. **monitory, zasilání zpráv**)

Řešení na aplikační úrovni (1)

- Vzájemné vyloučení s aktivním čekáním
 - Zamykací proměnné
 - Kritickou sekci „ochráníme“ sdílenou zamykací proměnnou **lock** přidruženou ke sdílenému prostředku (iniciálně $lock == 0$)
 - Před vstupem do kritické sekce proces testuje tuto proměnnou a, je-li nulová, nastaví ji na 1 a vstoupí do kritické sekce. Neměla-li proměnná hodnotu 0, proces čeká ve smyčce (**aktivní čekání** – *busy waiting*).
- ```
void enter_cs(void) {
 while(lock != 0); /* Nedělej nic a čekej */
 lock++;
}
```
- Při opuštění kritické sekce proces tuto proměnnou opět nuluje
- ```
void leave_cs(void) {
    lock = 0; /* Odemkni přístup ke sdílenému prostředku */
}
```
- **Nevyřešili jsme však nic**: souběh jsme přenesli na zamykací proměnnou
 - Myšlenka zamykacích proměnných však není úplně chybná (➡)

Řešení na aplikační úrovni (2)

- Striktní střídání dvou procesů nebo vláken
 - Zavedme proměnnou *turn*, jejíž hodnota určuje, který z procesů smí vstoupit do kritické sekce. Je-li $turn == 0$, do kritické sekce může P_0 , je-li $== 1$, pak P_1 .

```
P0 while(TRUE) {
    while(turn!=0); /* čekej */
    critical_section();
    turn = 1;
    noncritical_section();
}

P1 while(TRUE) {
    while(turn!=1); /* čekej */
    critical_section();
    turn = 0;
    noncritical_section();
}
```

- **Problém**: P_0 proběhne svojí kritickou sekci velmi rychle, $turn == 1$ a žádný proces není v kritické sekci. P_0 je rychlý i ve své nekritické části a chce vstoupit do kritické sekce. Protože však $turn == 1$, bude čekat, přestože kritická sekce je volná.
 - Je porušen požadavek Trvalosti postupu
 - Navíc řešení nepřipustně závisí na rychlostech procesů

Řešení na aplikační úrovni (3)

- Petersonovo řešení střídání dvou procesů nebo vláken
 - Řešení pro dva procesy P_i ($i = 0, 1$) – dvě globální proměnné:

```
int turn; boolean interest[2];
```

 - Proměnná *turn* udává, který z procesů je na řadě při přístupu do kritické sekce
 - V poli *interest* procesy indikují svůj zájem vstoupit do kritické sekce; $interest[i] == TRUE$ znamená, že P_i tuto potřebu má
 - Prvky pole *interest* nejsou sdílenými proměnnými
- ```
void proc_i () {
 do {
 j = 1 - i;
 turn = j;
 interest[j] = TRUE;
 while (interest[j] && turn == j); /* aktivní čekání */
 interest[j] = FALSE; /* NEKRITICKÁ ČÁST PROCESU */
 } while (TRUE);
}
```
- Proces bude čekat jen pokud druhý z procesů je na řadě a současně má zájem do kritické sekce vstoupit
- **Všechna řešení na aplikační úrovni působí aktivní čekání**

## Hardwarová podpora pro synchronizaci

- Zamykací proměnné mají smysl, avšak je nutná **atomicita přístupu k nim**
- Jednoprocesorové systémy mohou vypnout přerušení
  - Při vypnutém přerušení nemůže dojít k preempci
    - Nelze použít na aplikační úrovni (vypnutí přerušení je privilegovaná akce)
  - Nelze jednoduše použít pro víceprocesorové systémy
    - Který procesor přijímá a obsluhuje přerušení?
- Moderní systémy nabízejí speciální **nedělitelné (atomické) instrukce**
  - Tyto instrukce mezi paměťovými cykly „nepustí“ sběrnici pro jiný procesor (dokonce umí pracovat i s tzv. víceportovými paměťmi)
  - Instrukce **TestAndSet** atomicky přečte obsah adresované buňky a bezprostředně poté změní její obsah (**tas** – MC68k, **tsl** – Intel)
  - Instrukce **Swap (xchg)** atomicky prohodí obsah registru procesoru a adresované buňky
  - Např. IA32/64 (I586+) nabízí i další atomické instrukce
    - Prefix „**LOCK**“ pro celou řadu instrukcí typu *read-modify-write* (např. **ADD**, **AND**, ... s cílovým operandem v paměti)

## Hardwarová podpora pro synchronizaci (2)

### • Příklad použití instrukce **tas** – Motorola 68000

```
enter_cs: tas lock // Kopíruj lock do CPU a nastav lock na 1
 bnz enter_cs // Byl-li lock nenulový,
 // skok na opakované testování = aktivní čekání
 ret // Byl nulový – návrat a vstup do kritické sekce

leave_cs: mov lock, #0 // Vynuluj lock a odemkni kritickou sekci
 ret
```

### • Příklad použití instrukce **xchg** – IA32

```
enter_cs: mov EAX, #1 // 1 do registru EAX
 xchg lock, EAX // Instrukce xchg lock, EAX atomicky prohodí
 // obsah registru EAX s obsahem lock.
 jnz enter_cs // Byl-li původní obsah proměnné lock nenulový,
 // skok na opakované testování = aktivní čekání
 ret // Nebyl – návrat a vstup do kritické sekce

leave_cs: mov lock, #0 // Vynuluj lock a odemkni tak kritickou sekci
 ret
```

## Synchronizace bez aktivního čekání

### • Aktivní čekání mrhá strojovým časem

- Může způsobit i nefunkčnost při rozdílných prioritách procesů
  - Např. vysokoprioritní producent zaplní pole, začne aktivně čekat a nedovolí konzumentovi odebrat položku (samozřejmě to závisí na strategii plánování procesů)

### • Blokování pomocí systémových atomických primitiv

- **sleep()** volající proces je zablokován
- **wakeup(process)** probuzení spolupracujícího procesu při opouštění kritické sekce

```
void producer() {
 while (1) {
 /* Vygeneruj položku do proměnné nextProduced */
 if (count == BUFFER_SIZE) sleep(); // Je-li pole plné, zablokuj se
 buffer[in] = nextProduced; in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
 count++;
 if (count == 1) wakeup(consumer); // Bylo-li pole prázdné, probud' konzumenta
 }
}

void consumer() {
 while (1) {
 if (count == 0) sleep(); // Je-li pole prázdné, zablokuj se
 nextConsumed = buffer[out]; out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;
 count--;
 if (count == BUFFER_SIZE-1) wakeup(producer); // Bylo-li pole plné, probud' producenta
 /* Zpracuj položku z proměnné nextConsumed */
 }
}
```

## Synchronizace bez aktivního čekání (2)

### • Předešlý kód není řešením:

- Zůstalo konkurenční soupeření – **count** je opět sdílenou proměnnou
  - Konzument přečetl **count == 0** a než zavolá **sleep()**, je mu odňat procesor
  - Producent vloží do pole položku a **count == 1**, načez se pokusí se probudit konzumenta. Ten ale ještě nespí!
  - Po znovuspouštění se konzument domnívá, že pole je prázdné a volá **sleep()**
  - Po čase producent zaplní pole a rovněž zavolá **sleep()** – **spí oba!**
- Příčinou této situace je ztráta budícího signálu

### • Lepší řešení: **Semafore**

## Semafore

### • Obecný synchronizační nástroj (Edsger Dijkstra, NL, [1930–2002])

### • Semafor **S**

- Systémem spravovaný objekt
- Základní vlastností je celočíselná proměnná (**obecný semafor**)

- Těž čítající semafor

- **Binární semafor (mutex) = zámek** – hodnota 0 nebo 1

### • Dvě standardní atomické operace nad semaforem

- **wait(S)** [někdy nazývaná **acquire()** nebo **down()**, původně P (*proberen*)]
- **signal(S)** [někdy nazývaná **release()** nebo **up()**, původně V (*vrhogen*)]

### • Sémantika těchto operací:

```
wait(S) {
 while (S <= 0)
 ; // čekej
 S--;
}

signal(S) {
 S++;
 // Čeká-li proces před
 // semaforem, pusť ho dál
}
```

- Tato sémantika stále obsahuje aktivní čekání
- Skutečná implementace však aktivní čekání obchází tím, že spolupracuje s plánovačem CPU, což umožňuje blokovat a reaktivovat procesy (vlákna)
  - S plánovačem spolupracovat může, neboť semafor je spravován JOS

## Implementace a užití semaforů

- Implementace musí zaručit:
  - Žádné dva procesy nebudou provádět operace wait() a signal() se stejným semaforem současně
- Implementace semaforu je problémem kritické sekce
  - Operace wait() a signal() musí být atomické
  - Aktivní čekání není plně eliminováno, je ale přesunuto z aplikační úrovně (kde mohou být kritické sekce dlouhé) do úrovně jádra OS, kde je atomicita operací se semaforem implementována

### Užití:

```
mutex mtx; // Volání systému, žádost o vytvoření semaforu,
 // inicializovaného na hodnotu 1

wait(mtx); // Volání akce nad semaforem, která může
 // proces zablokovat

Critical Section; // Práce s prostředkem krytým binárním semaforem mtx
signal(mtx); // Volání akce nad semaforem, která může
 // ukončit blokování „jiného“ procesu, jenž čeká
 // „před“ semaforem
```

## Implementace semaforů

- Struktura semaforu
 

```
typedef struct {
 int value; // „Hodnota“ semaforu
 struct process *list; // Fronta procesů stojících „před semaforem“
} semaphore;
```
- Operace nad semaforem jsou pak implementovány jako nedělitelné s touto sémantikou
 

```
void wait(semaphore S) {
 S.value = S.value - 1;
 if (S.value < 0)
 block(S.list);
}

void signal(semaphore S) {
 S.value = S.value + 1;
 if (S.value <= 0) {
 if (S.list != NULL) {
 ...
 wakeup(P);
 }
 }
}
```

// Je-li třeba, zablokuje volající proces a zařadí ho do fronty před semaforem (S.list)

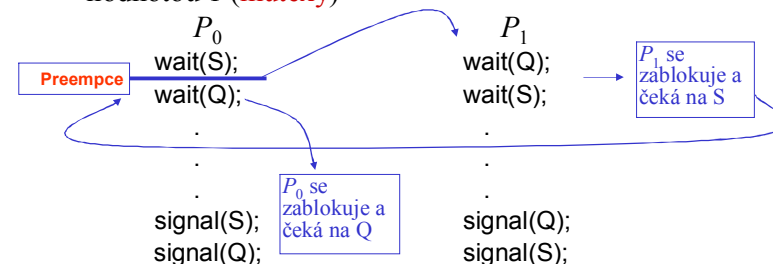
// Je-li fronta neprázdná  
// vyjmi proces P z čela fronty  
// a probud' P

## Implementace semaforů (2)

- Záporná hodnota S.value udává, kolik procesů „stojí“ před semaforem
- Fronty před semaforem: Vždy FIFO
  - Nejlépe bez uvažování priorit procesů, jinak vzniká problém se stárnutím
- Operace wait(S) a signal(S) musí být vykonány atomicky
  - Jádro bude používat atomické instrukce či jiný odpovídající hardwarový mechanismus

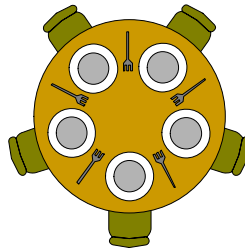
## Semaforey a uváznutí

- Semaforey s explicitním ovládáním operacemi wait(S) a signal(S) představují synchronizační nástroj nízké úrovně
- Nevhodné použití semaforů je nebezpečné
- **Uváznutí (deadlock)** – dva či více procesů čeká na událost, kterou může vyvolat pouze proces, který také čeká
  - Jak snadné: Necht' S a Q jsou dva semaforey s iniciální hodnotou 1 (**mutexy**)



## Klasické synchronizační úlohy

- **Producent – konzument** (*Bounded-Buffer Problem*)
  - předávání zpráv mezi 2 procesy
- **Čtenáři a písaři** (*Readers and Writers Problem*)
  - souběžnost čtení a modifikace dat (v databázi, ...)
  - pro databáze zjednodušený případ!
- **Úloha o večeřících filozofech** (*Dining Philosophers Problem*)
  - zajímavý ilustrační problém souběhu
    - 5 filozofů buď přemýšlí nebo jí
    - Jedí rozvažené a tedy klouzavé špagety, a tak každý potřebuje 2 vidličky
    - Co se stane, když se všech 5 filozofů najednou uchopí např. své pravé vidličky?  
„*Přece časem všichni umřou hladem*“,  
*milé děti*



## Producent-Konzument se semaforey

- **Tři semaforey**
  - **mutex** s iniciální hodnotou 1 – pro vzájemné vyloučení při přístupu do sdílené paměti
  - **used** – počet položek v poli – inicializován na hodnotu 0
  - **free** – počet volných položek – inicializován na hodnotu BUF\_SZ

```
void producer() {
 while (1) { /* Vygeneruj položku do proměnné nextProduced */
 wait(free);
 wait(mutex);
 buffer[in] = nextProduced; in = (in + 1) % BUF_SZ;
 signal(mutex);
 signal(used);
 }
}

void consumer() {
 while (1) { wait(used);
 wait(mutex);
 nextConsumed = buffer[out]; out = (out + 1) % BUF_SZ;
 signal(mutex);
 signal(free);
 /* Zpracuj položku z proměnné nextConsumed */
 }
}
```

## Čtenáři a písaři

- **Úloha: Několik procesů přistupuje ke společným datům**
  - Některé procesy data jen čtou – **čtenáři**
  - Jiné procesy potřebují data zapisovat – **písaři**
  - Souběžné operace čtení mohou čtenou strukturu sdílet
    - Libovolný počet čtenářů může jeden a tentýž zdroj číst současně
  - Operace zápisu musí být exklusivní, vzájemně vyloučená s jakoukoli jinou operací (zápisovou i čtecí)
    - V jednom okamžiku smí daný zdroj modifikovat nejvýše jeden písař
    - Jestliže písař modifikuje zdroj, nesmí ho současně číst žádný čtenář
- **Dva možné přístupy**
  - **Přednost čtenářů**
    - Žádný čtenář nebude muset čekat, pokud sdílený zdroj nebude obsazen písařem. Jinak řečeno: Kterýkoliv čtenář čeká pouze na opuštění kritické sekce písařem.
    - **Písaři mohou stárnout**
  - **Přednost písařů**
    - Jakmile je některý písař připraven vstoupit do kritické sekce, čeká jen na její uvolnění (čtenářem nebo písařem). Jinak řečeno: Připravený písař předbíhá všechny připravené čtenáře.
    - **Čtenáři mohou stárnout**

## Čtenáři a písaři s prioritou čtenářů

### Sdílená data

- semaphore wrt, readcountmutex;
- int readcount

### Inicializace

- wrt = 1; readcountmutex = 1; readcount = 0;

### Implementace

```
Písař:
wait(wrt);
....
písař modifikuje zdroj
....
signal(wrt);
```

```
Čtenář:
wait(readcountmutex);
readcount++;
if (readcount==1) wait(wrt);
signal(readcountmutex);

... čtení sdíleného zdroje ...
```

```
wait(readcountmutex);
readcount--;
if (readcount==0) signal(wrt);
signal(readcountmutex);
```

## Čtenáři a písaři s prioritou písařů

### Sdílená data

- semaphore wrt, rdr, readcountmutex, writecountmutex;  
int readcount, writecount;

### Inicializace

- wrt = 1; rdr = 1; readcountmutex = 1; writecountmutex = 1;  
readcount = 0; writecount = 0;

### Implementace

#### Čtenář:

```
wait(rdr);
wait(readcountmutex);
readcount++;
if (readcount == 1) wait(wrt);
signal(readcountmutex);
signal(rdr);
```

... čtení sdíleného zdroje ...

```
wait(readcountmutex);
readcount--;
if (readcount == 0) signal(wrt);
signal(readcountmutex);
```

#### Písař:

```
wait(writecountmutex);
writecount++;
if (writecount==1) wait(rdr);
signal(writecountmutex);
wait(wrt);
```

... písař modifikuje zdroj ...

```
signal(wrt);
wait(writecountmutex);
writecount--;
if (writecount==0) release(rdr);
signal(writecountmutex);
```

## Problém večeřících filozofů

### Sdílená data

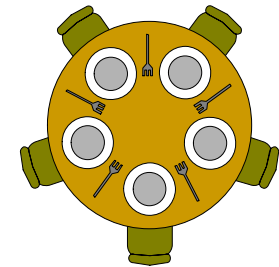
- semaphore chopStick[ ] = new Semaphore[5];

### Inicializace

- for(i=0; i<5; i++) chopStick[i] = 1;

### Implementace filozofa $i$ :

```
do {
 chopStick[i].wait();
 chopStick[(i+1) % 5].wait();
 eating(); // Teď jí
 chopStick[i].signal();
 chopStick[(i+1) % 5].signal();
 thinking(); // A teď přemýšlí
} while (TRUE);
```



### Možné ochrany proti uváznutí

- Zrušení symetrie úlohy
  - Jeden filozof bude levák a ostatní praváci (levák zvedá vidličky opačně)
- Jídlo se  $n$  filozofům podává v jídelně s  $n+1$  židlemi
  - Vstup do jídelny se hlídá čítajícím semaforem počátečně nastaveným na kapacitu  $n$ . To je ale jiná úloha
- Filozof smí uchopit vidličku jen, když jsou obě volné
  - Příklad obecnějšího řešení – tzv. **skupinového zamykání** prostředků

## Spin-lock

- **Spin-lock** je obecný (čítající) semafor, který používá aktivní čekání místo blokování
  - Blokování a přepínání mezi procesy či vlákny by bylo časově mnohem náročnější než ztráta strojového času spojená s krátkodobým aktivním čekáním
- Používá se ve víceprocesorových systémech pro implementaci krátkých kritických sekcí
  - Typicky uvnitř jádra
    - např. zajištění atomicity operací se semaforem
- Užito např. v multiprocessorových Windows 2k/XP/7 i v mnoha Linuxech

## Negativní důsledky použití semaforů

- Fakt, že semaforem mohou blokovat, může způsobit:
  - **uváznutí (deadlock)**
    - Proces je blokován čekáním na prostředek vlastněný jiným procesem, který čeká na jeho uvolnění dalším procesem čekajícím z téhož důvodu atd.
  - **stárnutí (starvation)**
    - Dva procesy si prostřednictvím semaforu stále vyměňují zabezpečený přístup ke sdílenému prostředku a třetí proces se k němu nikdy nedostane
  - **aktivní zablokování (livelock)**
    - Speciální případ stárnutí s efektem podobným uváznutí, kdy procesy sice nejsou zablokovány, ale nemohou pokročit, protože se neustále snaží si vzájemně vyhovět
      - Dva lidé v úzké chodbičce se vyhbají tak, že jeden ukročí vpravo a ten protijdoucí ukročí stejným směrem. Poté první uhne vlevo a ten druhý ho následuje ...
  - **inverze priorit (priority inversion)**
    - Proces s nízkou prioritou vlastní prostředek požadovaný procesem s vysokou prioritou, což vysokoprioritní proces zablokuje. Proces se střední prioritou, který sdílený prostředek nepotřebuje (a nemá s ním nic společného), poběží stále a nedovolí tak nízkoprioritnímu procesu prostředek uvolnit.



Mars Pathfinder  
1996

## Monitory

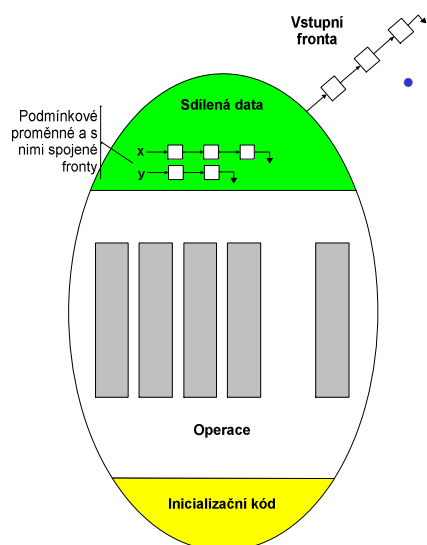
- Monitor je synchronizační nástroj vysoké úrovně
- Umožňuje bezpečné sdílení **libovolného datového typu**
- Monitor je **jazykový konstrukt** v jazycích „pro paralelní zpracování“
  - Podporován např. v **Concurrent Pascal, Modula-3, C#, ...**
  - V Javě může každý objekt fungovat jako monitor (viz `Object.wait()` a klíčové slovo `synchronized`)
- **Procedury definované jako monitorové procedury se vždy vzájemně vylučují**

```
monitor monitor_name {
 int i; // Deklarace sdílených proměnných
 void p1(...) { ... } // Deklarace monitorových procedur
 void p2(...) { ... }
 {
 inicializační kód
 }
}
```

## Podmínkové proměnné monitorů

- Pro účely synchronizace mezi vzájemně exkluzivními monitorovými procedurami se zavádějí tzv. **podmínkové proměnné**
  - datový typ **condition**
  - `condition x, y;`
- Pro typ **condition** jsou definovány dvě operace
  - **`x.wait()`**;  
Proces, který zavolá tuto operaci je blokován až do doby, kdy jiný proces provede `x.signal()`
  - **`x.signal()`**;  
Operace `x.signal()` aktivuje právě jeden proces čekající na splnění podmínky `x`. Pokud žádný proces na `x` nečeká, pak `x.signal()` je prázdnou operací

## Struktura monitoru



- **V monitoru se v jednom okamžiku může nacházet nejvýše jeden proces**
  - Procesy, které mají potřebu vykonávat některou monitorovou proceduru, jsou řazeny do vstupní fronty
  - S podmínkovými proměnnými jsou sdruženy fronty čekajících procesů
  - Implementace monitoru je systémově závislá a využívá prostředků JOS
    - obvykle semaforů

## Filozofové pomocí monitoru

- **Bez hrozby uváznutí**
  - Smí uchopit vidličku, jen když jsou volné obě potřebné
- **Filozof se může nacházet ve 3 stavech:**
  - **Myslí** – nesoutěží o vidličky
  - **Hladoví** – čeká na uvolnění obou vidliček
  - **Jí** – dostal se ke dvěma vidličkám
  - Jíst může jen když oba jeho sousedé nejedí
  - Hladovějící filozof musí čekat na splnění podmínky, že žádný z obou jeho sousedů nejí
- **Když bude chtít *i*-tý filozof jíst, musí zavolat proceduru `pickUp(i)`, která se dokončí až po splnění podmínky čekání**
- **Až přestane filozof *i* jíst bude volat proceduru `putDown(i)`, která značí položení vidliček; pak začne myslet**
  - Uváznutí nehrozí, filozofové však mohou **stárnout**, a tak zcela vyhladovět



## Implementace filozofů s monitorem

```

monitor DiningPhilosophers {
 enum {THINKING, HUNGRY, EATING} state [5];
 condition self [5];

 void pickUp(int i) {
 state[i] = HUNGRY;
 test(i);
 if (state[i] != EATING) self [i].wait;
 }

 void putDown (int i) {
 state[i] = THINKING;
 // test left and right neighbors
 test((i + 4) % 5);
 test((i + 1) % 5);
 }

 void test(int i) {
 if (
 (state[(i + 4) % 5] != EATING) &&
 (state[i] == HUNGRY) &&
 (state[(i + 1) % 5] != EATING)
) {
 state[i] = EATING ;
 self[i].signal ();
 }
 }
}

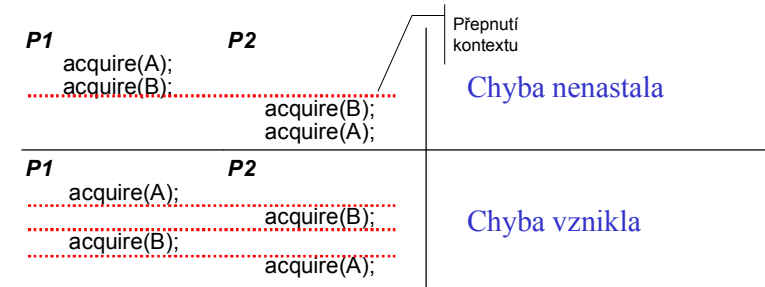
initialization_code() {
 for (int i= 0; i < 5; i++)
 state[i] = THINKING;
}

```

## Časově závislé chyby

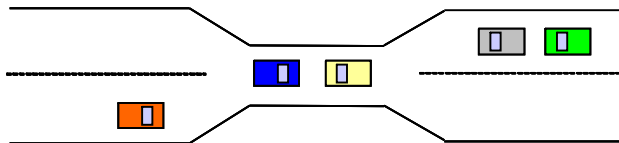
### • Příklad časově závislé chyby

- Procesy  $P1$  a  $P2$  spolupracují za použití mutexů  $A$  a  $B$



- Nebezpečnost takových chyb je v tom, že vznikají jen zřídkakdy za náhodné souhry okolností
  - Jsou fakticky neodladitelné

## Uváznutí na mostě



### • Most se střídavým provozem

- Každý z obou směrů průjezdu po mostě lze chápat jako sdílený prostředek (zdroj)
- Dojde-li k uváznutí, situaci lze řešit tím, že se jedno auto vrátí – **preempce zdroje** (přivlastnění si zdroje, který byl vlastněn někým jiným) a vrácení soupeře před **žádost o přidělení zdroje** (*rollback*)
- Při řešení uváznutí může dojít k tomu, že bude muset couvat i více aut
- Riziko **stárnutí** (hladovění)

## Definice uváznutí a stárnutí

### • Uváznutí (*deadlock*):

- Množina procesů  $\mathcal{P}$  uvázla, jestliže každý proces  $P_i \in \mathcal{P}$  čeká na událost (zaslání zprávy, uvolnění prostředku, ...), kterou může vyvolat pouze proces  $P_j \in \mathcal{P}$ ,  $j \neq i$
- **Prostředek**: paměťový prostor, V/V zařízení, soubor nebo jeho část, ...

### • Stárnutí:

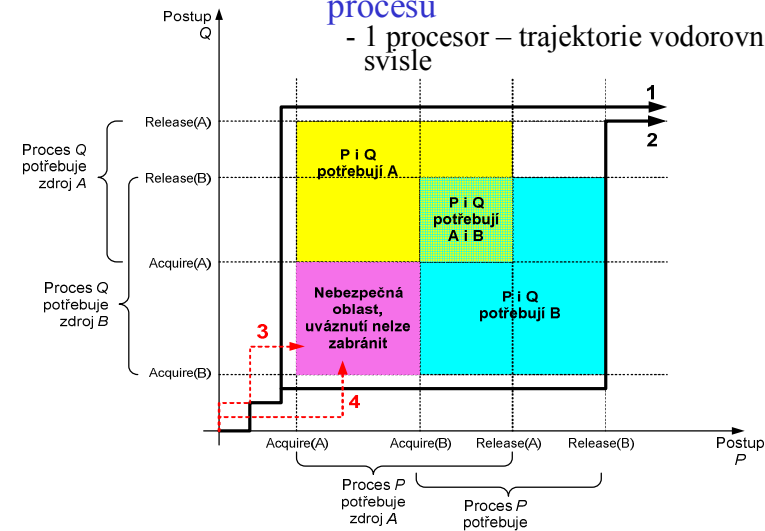
- Požadavky jednoho nebo více procesů z  $\mathcal{P}$  nebudou splněny v konečném čase
  - např. z důvodů priorit, opatření proti uváznutí, atd.

## Použitý model systému

- Typy prostředků (zdrojů)  $R_1, R_2, \dots, R_m$ 
  - např. úseky v paměti, V/V zařízení, ...
- Každý typ prostředku  $R_i$  má  $W_i$  instancí
  - např. máme 4 magnetické pásky a 2 CD mechaniky
  - často  $W_i = 1$  – tzv. *jednoinstanční prostředky*
- Každý proces používá potřebné zdroje podle schématu
  - žádost – *acquire, request, wait*
  - používání prostředku po konečnou dobu (kritická sekce)
  - uvolnění (navrácení) – *release, signal*

## Bezpečné a nebezpečné trajektorie

- Bezpečné a nebezpečné trajektorie procesů
  - 1 procesor – trajektorie vodorovně nebo svisle

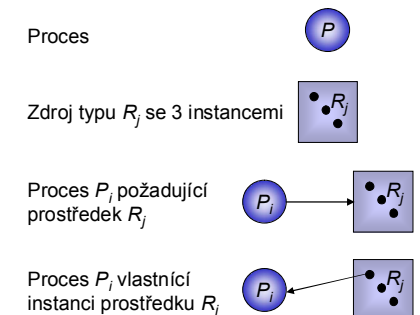


## Charakteristika uváznutí

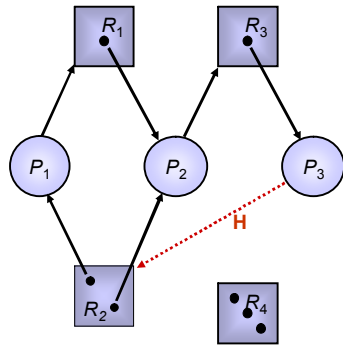
- Coffman formuloval čtyři podmínky, které musí platit **současně**, aby uváznutí **mohlo** vzniknout
  1. **Vzájemné vyloučení**, *Mutual Exclusion*
    - sdílený zdroj může v jednom okamžiku používat nejvýše jeden proces
  2. **Postupné uplatňování požadavků**, *Hold and Wait*
    - proces vlastní alespoň jeden zdroj potřebuje další, ale ten je vlastněn jiným procesem, v důsledku čehož bude čekat na jeho uvolnění
  3. **Nepřipouští se odnímání zdrojů**, *No preemption*
    - zdroj může uvolnit pouze proces, který ho vlastní, a to dobrovolně, když již zdroj nepotřebuje
  4. **Zacyklení požadavků**, *Circular wait*
    - Existuje množina čekajících procesů  $\{P_0, P_1, \dots, P_k, P_0\}$  takových, že  $P_0$  čeká na uvolnění zdroje drženo  $P_1$ ,  $P_1$  čeká na uvolnění zdroje drženo  $P_2, \dots, P_{k-1}$  čeká na uvolnění zdroje drženo  $P_k$ , a  $P_k$  čeká na uvolnění zdroje drženo  $P_0$ .
    - V případě jednoinstančních zdrojů splnění této podmínky značí, že k uváznutí již došlo.

## Graf přidělování zdrojů

- Modelování procesů a zdrojů pomocí Grafu přidělování zdrojů (*Resource Allocation Graph, RAG*):
- Množina uzlů  $V$  a množina hran  $E$
- Uzly dvou typů:
  - $\mathcal{P} = \{P_1, P_2, \dots, P_n\}$ , množina procesů existujících v systému
  - $\mathcal{R} = \{R_1, R_2, \dots, R_m\}$ , množina zdrojů existujících v systému
- Hrany:
  - hrana požadavku – orientovaná hrana  $P_i \rightarrow R_j$
  - hrana přidělení – orientovaná hrana  $R_i \rightarrow P_j$
- Bipartitní graf



## Příklad RAG



- Proces  $P_1$  vlastní zdroj  $R_2$  a požaduje zdroj  $R_1$
- Proces  $P_2$  vlastní zdroje  $R_1$  a  $R_2$  a ještě požaduje zdroj  $R_3$
- Proces  $P_3$  vlastní zdroj  $R_3$
- Zdroj  $R_4$  není nikým vlastněn ani požadován
- Jednoinstanční zdroje  $R_1$  a  $R_3$  jsou obsazeny
- Instance zdroje  $R_2$  jsou vyčerpány
- Přidání hrany  $H$ , kdy proces  $P_3$  zažádá o přidělení zdroje  $R_2$  a zablokuje se, způsobí uváznutí

### V RAG není cyklus

- K uváznutí nedošlo a zatím ani nehrozí

### V RAG se cyklus vyskytuje

- Jsou-li součástí cyklu pouze zdroje s jednou instancí, pak **došlo k uváznutí**
- Mají-li dotčené zdroje více instancí, pak **k uváznutí může dojít**

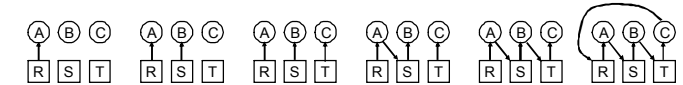
## Plánování procesů a uváznutí

### Uvažme následující příklad a 2 scénáře:

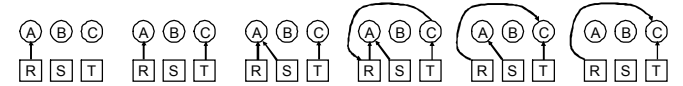
- 3 procesy soupeří o 3 jedno-istanční zdroje

| A          | B          | C          |
|------------|------------|------------|
| Žádá o R   | Žádá o S   | Žádá o T   |
| Žádá o S   | Žádá o T   | Žádá o R   |
| Uvolňuje R | Uvolňuje S | Uvolňuje T |
| Uvolňuje S | Uvolňuje T | Uvolňuje R |

- Scénář 1
1. A žádá o R
  2. B žádá o S
  3. C žádá o T
  4. A žádá o S
  5. B žádá o T
  6. C žádá o R
- uváznutí**



- Scénář 2
1. A žádá o R
  2. C žádá o T
  3. A žádá o S
  4. C žádá o R
  5. A uvolňuje R
  6. A uvolňuje S
- uváznutí nenastává**  
S procesem B již nejsou problémy



### Lze vhodným plánováním předejít uváznutí?

- Za jakých podmínek?
- Jak to algoritmizovat?

## Co lze činit s problémem uváznutí?

### Existují čtyři přístupy

- **Zcela ignorovat hrozbu uváznutí**
  - Pštroší algoritmus – strč hlavu do písku a předstírej, že se nic neděje
  - Používá mnoho OS včetně mnoha implementací UNIXů
- **Prevence uváznutí**
  - Pokusit se přijmout taková opatření, aby se uváznutí stalo vysoce nepravděpodobným
- **Vyhýbání se uváznutí**
  - Zajistit, že k uváznutí *nikdy* nedojde
  - Prostředek se nepřidělí, pokud by hrozilo uváznutí
    - hrozí stárnutí
- **Detekce uváznutí a následná obnova**
  - Uváznutí se připustí, detekuje se jeho vznik a zajistí se obnova stavu před uváznutím

## Prevence uváznutí

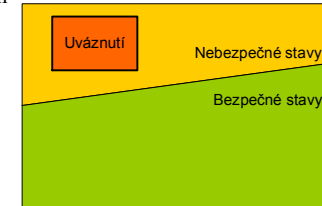
- **Konzervativní politikou se omezuje přidělování prostředků**
  - **Přímá metoda** – plánovat procesy tak, aby nevznikl cyklus v RAG
    - Vzniku cyklu se brání tak, že **zdroje jsou očíslovány** a procesy je smějí alokovat pouze ve vzrůstajícím pořadí čísel zdrojů
      - Nerealistické – zdroje vznikají a zanikají dynamicky
  - **Nepřímé metody** (narušení některé Coffmanovy podmínky)
    - Eliminace potřeby **vzájemného vyloučení**
      - Nepoužívat sdílené zdroje, virtualizace (spooling) periférií
      - Mnoho činností však sdílení nezbytně potřebuje ke své funkci
    - Eliminace **postupného uplatňování požadavků**
      - Proces, který požaduje nějaký zdroj, nesmí dosud žádný zdroj vlastnit
      - Všechny prostředky, které bude kdy potřebovat, musí získat naráz
      - Nízké využití zdrojů
    - Připustit **násilné odnímání přidělených zdrojů** (preempe zdrojů)
      - Procesu žádajícímu o další zdroj je dosud vlastněný prostředek odňat
        - » To může být velmi riskantní – zdroj byl již zmodifikován
      - Proces je reaktivován, až když jsou všechny potřebné prostředky volné
        - » Metoda inkrementálního zjišťování požadavků na zdroje – nízká průchodnost
- **Kterákoliv metoda prevence uváznutí způsobí výrazný pokles průchodnosti systému**

## Vyhýbání se uváznutí

- **Základní problém:** Systém musí mít dostatečné apriorní informace o požadavcích procesů na zdroje
  - Nejčastěji se požaduje, aby každý proces udal maxima počtu prostředků každého typu, které bude za svého běhu požadovat
- **Algoritmus:**
  - Dynamicky se zjišťuje, zda stav subsystému přidělování zdrojů zaručuje, že se procesy v žádném případě nedostanou do cyklu v RAG
- **Stav systému přidělování zdrojů je popsán**
  - Počtem dostupných a přidělených zdrojů každého typu a
  - Maximem očekávaných žádostí procesů
  - Stav může být **bezpečný** nebo **nebezpečný**

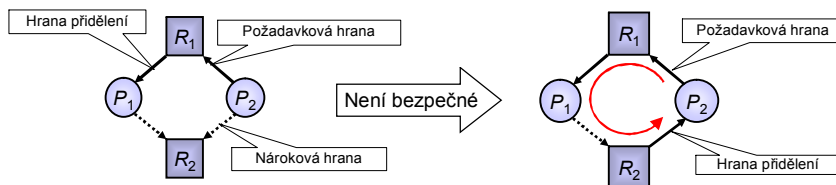
## Vyhýbání se uváznutí – bezpečný stav

- **Systém je v bezpečném stavu, existuje-li „bezpečná posloupnost procesů“**
  - Posloupnost procesů  $\{P_0, P_1, \dots, P_n\}$  je bezpečná, pokud požadavky každého  $P_i$  lze uspokojit právě volnými zdroji a zdroji vlastněnými všemi  $P_k, k < i$ 
    - Pokud nejsou zdroje požadované procesem  $P_i$  volné, pak  $P_i$  bude čekat dokud se všechny  $P_k$  neukončí a nevrátí přidělené zdroje
    - Když  $P_{i-1}$  skončí, jeho zdroje může získat  $P_i$ , proběhnout a jím vrácené zdroje může získat  $P_{i+1}$ , atd.
    - Je-li systém v bezpečném stavu (*safe state*) k uváznutí nemůže dojít. Ve stavu, který není bezpečný (*unsafe state*), přechod do uváznutí hrozí
- Vyhýbání se uváznutí znamená:
  - Plánovat procesy tak, aby systém byl stále v bezpečném stavu
    - Nespouštět procesy, které by systém z bezpečného stavu mohly vyvést
    - Nedopustit potenciálně nebezpečné přidělení prostředku



## Vyhýbání se uváznutí – algoritmus

- **Do RAG se zavede „nároková hrana“**
  - **Nároková hrana**  $P_i \rightarrow R_j$  značí, že někdy v budoucnu bude proces  $P_i$  požadovat zdroj  $P_i \rightarrow R_j$ 
    - V RAG hrana vede stejným směrem jako požadavek na přidělení, avšak kreslí se čárkovaně
  - **Nároková hrana** se v okamžiku vzniku žádosti o přidělení převede na **požadavkovou hrana**
  - Když proces zdroj získá, **požadavková hrana** se změní na **hranu přidělení**
  - Když proces zdroj vrátí, hrana přidělení se změní na **požadavkovou hrana**
  - Převod **požadavkové hrany** v **hranu přidělení** nesmí v RAG vytvořit cyklus (včetně uvažování nárokových hran)



## Bankéřský algoritmus

- **Chování odpovědného bankéře:**
  - Klienti žádají o půjčky do určitého limitu
  - Bankéř ví, že ne všichni klienti budou svůj limit čerpat současně a že bude půjčovat klientům prostředky postupně
  - Všichni klienti v jistém okamžiku svého limitu dosáhnou, avšak nikoliv současně
  - Po dosažení přislíbeného limitu klient svůj dluh v konečném čase vrátí
  - **Příklad:**
    - Ačkoliv bankéř ví, že všichni klienti budou dohromady potřebovat 22 jednotek, na celou transakci má jen 10 jednotek

| Klient | Užito | Max. |
|--------|-------|------|
| Adam   | 0     | 6    |
| Eva    | 0     | 5    |
| Josef  | 0     | 4    |
| Marie  | 0     | 7    |

K dispozici: 10  
Počáteční stav (a)

| Klient | Užito | Max. |
|--------|-------|------|
| Adam   | 1     | 6    |
| Eva    | 1     | 5    |
| Josef  | 2     | 4    |
| Marie  | 4     | 7    |

K dispozici: 2  
Stav (b)

| Klient | Užito | Max. |
|--------|-------|------|
| Adam   | 1     | 6    |
| Eva    | 2     | 5    |
| Josef  | 2     | 4    |
| Marie  | 4     | 7    |

K dispozici: 1  
Stav (c)

## Bankéřský algoritmus (2)

- Činnost
  - Zákazníci přicházející do banky pro úvěr předem deklarují maximální výši, kterou si budou kdy chtít půjčit
  - Úvěry v konečném čase splácí
  - Bankéř úvěr neposkytne, pokud si není jist, že uspokojí všechny zákazníky
- Analogie
  - Zákazník = proces
  - Úvěr = přidělovaný prostředek
- Vlastnosti
  - Procesy musí deklarovat své potřeby předem
  - Proces požadující přidělení může být zablokovan
  - Proces vrátí všechny přidělené zdroje v konečném čase
  - Nikdy nedojde k uváznutí
    - Proces bude spuštěn jen, pokud bude možno uspokojit všechny jeho požadavky
  - Sub-optimální pesimistická strategie
    - Předpokládá se, že nastane nejhorší případ

## Bankéřský algoritmus (3)

- Datové struktury
  - $n$  ... počet procesů
  - $m$  ... počet typů zdrojů
  - Vektor `available[m]`
    - `available[j] == k` značí, že je  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$  je volných
  - Matice `max[n, m]`
    - Povinná deklarace procesů:
    - `max[i, j] == k` znamená, že proces  $P_i$  bude během své činnosti požadovat až  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$
  - Matice `allocated[n, m]`
    - `allocated[i, j] = k` značí, že v daném okamžiku má proces  $P_i$  přiděleno  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$
  - Matice `needed[n, m]` (`needed[i, j] = max[i, j] - allocated[i, j]`)
    - `needed[i, j] = k` říká, že v daném okamžiku procesu  $P_i$  chybí ještě  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$

## Bankéřský algoritmus (4)

- Test bezpečnosti stavu
  1. Inicializace
    - `work[m]` a `finish[n]` jsou pracovní vektory
    - Inicializujeme `work = available`; `finish[i] = false`;  $i=1, \dots, n$
  2. Najdi  $i$ , pro které platí
    - `(finish[i] == false) && (needed[i] <= work[i])`
    - Pokud takové  $i$  neexistuje, jdi na krok 4
  3. Simuluj ukončení procesu  $i$ 
    - `work[i] = work[i] + allocated[i]`; `finish[i] = true`;
    - Pokračuj krokem 2
  4. Pokud platí
    - `finish[i] == true` pro všechna  $i$ , pak stav systému je bezpečný

## Postup přidělení zdroje bankéřským algoritmem

Proces  $P_i$  formuje vektor request:

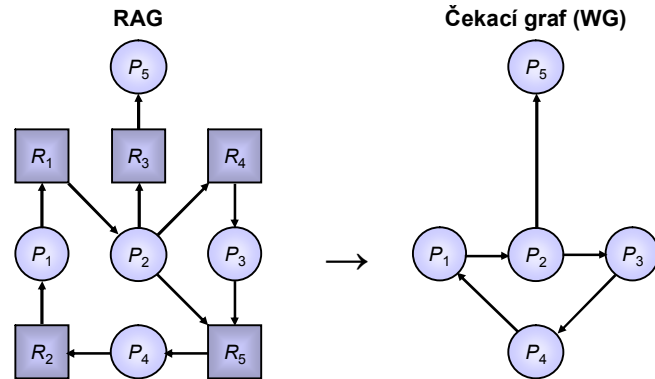
`request[j] == k` znamená, že proces  $P_i$  žádá o  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$

1. `if(request[j] >= needed[i, j]) error;`
  - Deklarované maximum překročeno!
2. `if(request[j] <= available[j]) goto 3;`
  - Jinak zablokuj proces  $P_i$  – požadované prostředky nejsou volné
3. Namodeluj přidělení prostředku a otestuj bezpečnost stavu:
  - `available[j] = available[j] - request[j];`
  - `allocated[i, j] = allocated[i, j] + request[j];`
  - `needed[i, j] = needed[i, j] - request[j];`
  - Spusť test bezpečnosti stavu
    - Je-li bezpečný, přiřel požadované zdroje
    - Není-li stav bezpečný, pak vrať úpravy „Akce 3“ a zablokuj proces  $P_i$ , neboť přidělení prostředků by způsobilo nebezpečí uváznutí

} Akce 3

## Detekce uváznutí s následnou obnovou

- Strategie připouští vznik uváznutí:
  - Uváznutí je třeba **detekovat**
  - Vznikne-li uváznutí, aplikuje se **plán obnovy** systému
  - Aplikuje se zejména v databázových systémech



## Detekce uváznutí – postup

- Příklad jednoinstančního zdroje daného typu
  - Udržuje se čekací graf – uzly jsou procesy
  - Periodicky se provádí algoritmus hledající cykly
  - Algoritmus pro detekci cyklu v grafu má složitost  $O(n^2)$ , kde  $n$  je počet hran v grafu
- Příklad více instancí zdrojů daného typu
  - $n$  ... počet procesů
  - $m$  ... počet typů zdrojů
  - Vektor available[m]
    - available[j] = k značí, že je  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$  je volných
  - Matice allocated[n, m]
    - allocated[i, j] = k značí, že v daném okamžiku má proces  $P_i$  přiděleno  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$
  - Matice request[n, m]
    - Indikuje okamžité požadavky každého procesu:
    - request[i, j] = k znamená, že proces  $P_i$  požaduje dalších  $k$  instancí zdroje typu  $R_j$

## Detekce uváznutí – algoritmus

1. Necht
  - work[m] a finish[n] jsou pracovní vektory
  - Inicializujeme work = available; finish[i] = false;  $i=1, \dots, n$
2. Najdi  $i$ , pro které platí
  - (finish[i] == false) && (request[i] <= work[i])
  - Pokud takové  $i$  neexistuje, jdi na krok 4
3. Simuluj ukončení procesu  $i$ 
  - work[i] += allocated[i]; finish[i] = true;
  - Pokračuj krokem 2
4. Pokud platí
  - finish[i] == false pro některé  $i$ , pak v systému došlo k uváznutí. Součástí cyklů ve WG jsou procesy  $P_i$ , kde finish[i] == false

Algoritmus má složitost  $O(m n^2)$

$m$  a  $n$  mohou být velká a algoritmus časově značně náročný

## Použitelnost detekčního algoritmu a obnova

- Kdy a jak často algoritmus vyvolávat? (Detekce je drahá)
  - Jak často bude uváznutí vznikat?
  - Kterých procesů se uváznutí týká a kolik jich „likvidovat“?
    - Minimálně jeden v každém disjunktivním cyklu ve WG
- Násilné ukončení všech uváznutých procesů
  - velmi tvrdé a nákladné
- Násilně se ukončují dotčené procesy dokud cyklus nezmezí
  - Jak volit pořadí ukončování
    - Kolik procesů bude nutno ukončit
    - Jak dlouho už proces běžel a kolik mu zbývá do ukončení
    - Je to proces interaktivní nebo dávkový (dávku lze snáze restartovat)
    - Cena zdrojů, které proces použil
  - Výběr obětí podle minimalizace ceny
  - Nebezpečí stárnutí
    - některý proces bude stále vybírán jako oběť

## Alternativa: Neblokující synchronizace

### • Princip

- Sériový přístup ke sdílenému zdroji řízený blokujícími „zámky“ se nahradí „neřízeným přístupem“ a vždy se kontroluje, zda nedošlo k nechtěnému prokládání procesů (či vláken)
- Ilustrativní příklad:

```
void increment_counter(int *counter) {
 do {
 int oldvalue = *counter;
 int newvalue = oldvalue + 1;
 /* BEGIN ATOMIC COMPARE-AND-SWAP INSTRUCTION */
 if (*counter == oldvalue) { *counter = newvalue; success = true; }
 else { success = false; }
 /* END COMPARE-AND-SWAP INSTRUCTION */
 } while (!success);
}
```

### • Potřeba hardwarové podpory

- Např. Intel Pentium (a vyšší) má atomickou instrukci `cmpxchg`, která pracuje přesně tak, jak je uvedeno v příkladu

## Neblokující synchronizace - hodnocení

### • Výhody

- Menší režie se správou zámků a s nimi spojených front
- **Odstraňuje nebezpečí vzniku uváznutí**
- **Není problém s „inverzí priorit“**
- Automatická (hardwarově zajištěná) synchronizace se subsystémem přerušeni

### • Nevýhody

- Potřeba hardwarové podpory
- Vlivem neomezeného počtu pokusů o opakování přístupu může způsobovat značné mrhání strojovým časem
- Vyžaduje velmi pečlivou správu paměti, kdy je nutno zajistit, aby nedošlo k odejmutí paměti v době, kdy ji vlákno referencuje (\*counter v předchozím příkladu)

## Závěrečné úvahy o uváznutí

- Metody popsané jako „**prevence uváznutí**“ jsou velmi restriktivní
  - **ne** vzájemnému vyloučení, **ne** postupnému uplatňování požadavků, **preempce prostředků**
- „**Vyhýbání se uváznutí**“ nemá dost apriorních informací
  - zdroje dynamicky vznikají a zanikají (např. úseky souborů)
- **Detekce uváznutí a následná obnova**
  - jsou vesměs velmi **drahé** – vyžadují restartování aplikací
- **Smutný závěr**
  - **Problém uváznutí je v obecném případě efektivně neřešitelný**
- **Realistické východisko**
  - Distribuované systémy, jejichž komponenty jsou jednoúčelové a nesoutěží o sdílené prostředky
    - Předávání zpráv na "hardwarové úrovni" pomocí protokolů vytvořených pro počítačové sítě a jiné zabezpečené sběrnice
- **Existuje však řada algoritmů pro speciální situace**
  - Používá se zejména v databázových systémech ➔



# Dotazy