

1) ELEKTRICKÉ POLE BODOVÝCH NÁBOJŮ VE VAKUU

elektrický náboj (jednotka **1 Coulomb**)

- 1) neexistuje sám o sobě, vždy spojen s hmotným bodem
- 2) je neměnitelný (platí zákon zachování náboje)
- 3) je násobkem elementárního náboje $e = 1,602 \cdot 10^{-19}$ (tzv. kvantováni náboje)
- 4) nemění se (invariance náboje)
- 5) účinky více nábojů se sčítají (princip superpozice)
- 6) sílové účinky el. náboje popisuje Coulombův zákon

Coulombův zákon - bodový náboj nel. Q , umístěný ve vakuu
v poč. soustavě souřadnic, působí na druhý bodový náboj velikosti q ,
který je v místě \vec{r} , síla:

$$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Qq}{r^2} \cdot \vec{r}_0$$

ϵ_0 - permitivita vakua

\vec{r}_0 - jedn. vektor průvodiče

... dosazením jedn. vektoru:

$$\text{CZ: } \vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Qq}{r^3} \cdot \vec{r}$$

$$\epsilon_0 = 8,854 \cdot 10^{-12} \text{ F/m}$$

- náboj Q vytvoří ve svém okolí elstat. pole, které je centrálním sílovým polem

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q} \text{ [V/m]} \text{ intenzita elektrického pole}$$

→ udává sílu působící v tomto poli na jednotkový zkoušební náboj

... dosazením z CZ pro Q v obecní poloze \vec{r}_1 :

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{|\vec{r} - \vec{r}_1|} \cdot (\vec{r} - \vec{r}_1) \text{ intenzita el. pole bod. náboje } Q$$

Práce ~~vnější~~ vnější síly v sílovém poli $A = \int -F d\vec{r}$ - protože toto sílové

pole působí na zkoušební náboj silou \vec{F} , my musíme působit na těleso silou stejně velikou a opačně orientovanou $-\vec{F}$

- schopnost nabíje vykonat práci, spojená s jeho polohou se nazývá potenciální energie
- sílové pole s takovou vlastností, jenž umožňuje zachovávat, zakonzervovat vykonané práce se nazývá konzervativní sílové pole
- obě centrální sílová pole (elektrostatické i gravitační) jsou konzervativní

Elektrostatická potenciální energie

$$W_p(\vec{r}_1, \vec{r}_2) = A = \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 r_1} - \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 r_2} \quad (\text{obecný tvar})$$

↳ práce, kterou vykoná elstat. pole při pohybu náboje q z daného místa \vec{r} do ~~zvoleno~~ zvoleného místa r_1 (a naopak)

$$W_p(\vec{r}) = \int_{\infty}^{\vec{r}} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 r} \quad \boxed{\text{speciální tvar pro } \vec{r}_1 \rightarrow \infty}$$

↳ práce, kt. vykoná elstat. pole při pohybu náboje q (dělesa) z daného místa \vec{r} do nekonečna (a opačně)

$$A = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 r_2} - \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 r_1} = W_p(\vec{r}_2) - W_p(\vec{r}_1)$$

↳ práce potřebná pro přemístění náboje q mezi dvěma místy v sílovém poli je rovna rozdílu potenciální energie mezi těmito dvěma místy

Elektrostatický potenciál

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{W_p(\vec{r})}{q} \quad [V] \quad \text{- je to potenciální en. (zkouškový) jednot.}$$

náboje \Rightarrow tedy práce potřebná k přenesení jednotkového náboje z nekonečna na dané místo

$$\textcircled{1} \quad \varphi(\vec{r}) = \int_{\infty}^{\vec{r}} -\vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}}^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{r}$$

vyjádření potenciálu jako práce intenzity pole

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{q} \cdot \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

potenciál bodového náboje

elektrické napětí mezi místy 1 a 2

↳ fyzikální veličina, která se definuje jako úbytek potenciálu

$$U_{12} = \varphi_1 - \varphi_2 = \int_{\vec{r}_2}^{\vec{r}_1} -\vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{E} \cdot d\vec{r}$$

↳ el. napětí mezi místy 1 a 2 je rovno práci, kterou vykoná el. pole při přesunu jednotkového náboje z místa 1 do místa 2

2) VLASTNOSTI KONZERVATIVNÍHO POLE

- existence potenciálu je ekvivalentní konzervativnosti pole (tj. když existuje potenciál ch. - pak je pole konzervativní)

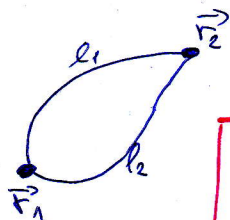
$d\varphi = -\vec{E} \cdot d\vec{r}$ diferenciální přírůstek potenciálu

$\vec{E} = -\text{grad } \varphi$ vztah intenzity a potenciálního pole

$$\text{grad } \varphi = \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x}, \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) = \nabla \varphi$$

operator nabla $\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$

- gradient φ určuje směr největšího růstu funkce φ - tj. kolmice k jejímu ekvipotenciálnímu plochám



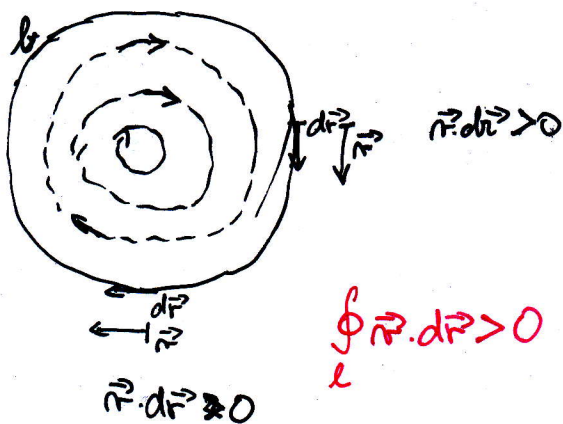
- křivky l_1, l_2 jsou libovolné - proto i l je libovolná ($l = l_1 + l_2$)

$$\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{r} = 0$$

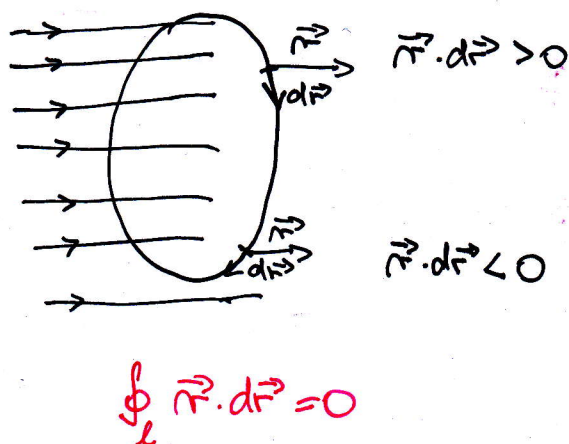
nerotivost el. pole

- nerotivost pochází z termodynamiky, kde se n pole rychlosti $\vec{v} = \vec{v}(\vec{r})$ často zkoumá hodnotou integrálu, tzv. cirkulace vektoru rychlosti po uzavření křivce l .

VÍROVÉ POLE



NEVÍROVÉ POLE



Stokesova věta - často se používá pro úpravu integrálu typu „cirkulace vektoru“

Nechť S je spojitá plocha ohraničená spojitou uzavřenou křivkou ℓ , pak pro libovolnou spoj. vektorovou fci platí $[\vec{A} = \vec{A}(\vec{r}) = (A_x(x,y,z), A_y(x,y,z), A_z(x,y,z))]$

platí: $\oint_{\ell} \vec{A} \cdot d\vec{r} = \iint_S \text{rot } \vec{A} \cdot d\vec{S}$ $d\vec{S}$ = orientovaný vektor plochy
 $\text{rot } \vec{A}$ = matem. operátor rotace vektoru \vec{A}

$$\text{rot } \vec{A} = \nabla \times \vec{A}$$

$$\text{rot } \vec{A} \cdot \vec{n} = \lim_{S \rightarrow 0} \frac{\oint \vec{A} \cdot d\vec{r}}{S}$$

plošná hustota cirkulace

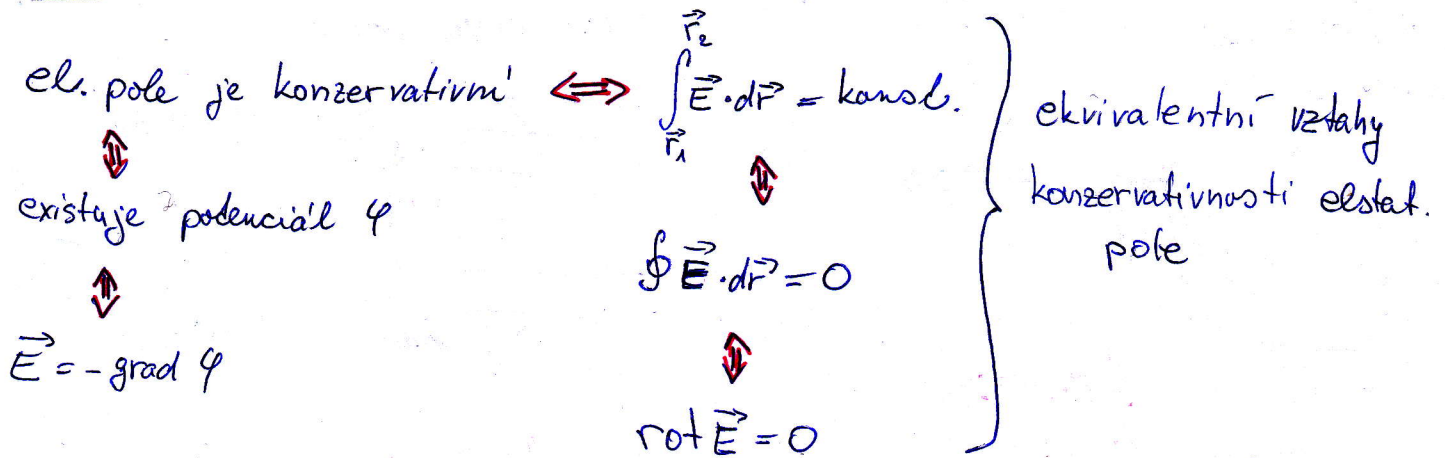
operátor rotace:

- vektor ~~$\text{rot } \vec{A}$~~ $\text{rot } \vec{A}$ má směr normály k ploše, kolem které je maximální cirkulace vektoru \vec{A}
- a jeho velikost je pak rovna plošné hustotě cirkulace vektoru \vec{A}

$$\text{rot } \vec{E} = 0$$

není rovnost elstat. pole - diferenciální tvar

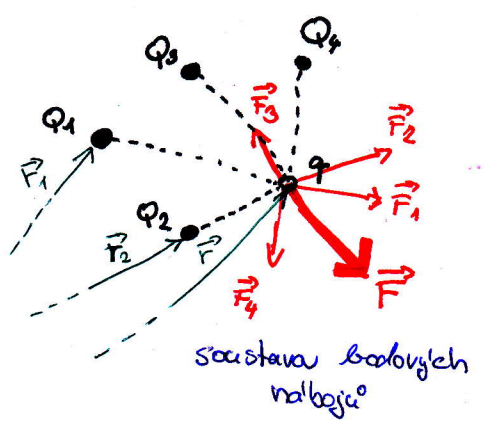
ZAVĚREM: Konzervativnost je základní vlastností silového pole (limožen je uchováni vykonané práce ve formě potenciální energie hm. objektu)



3) ZOBECNĚNÍ COULOMBOVA ZÁKONA

- podle principu superpozice se síly působící na zkušební náboj q sčítají:

$$\sum_{i=1}^N \vec{F}_i = \vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \dots + \vec{F}_N$$



- ~~vytvoříme~~ rozdělíme nábojem q a dostaneme hledaný analog. vztah pro celkový el. intenzitní vektor:

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_N = \sum_{i=1}^N \vec{E}_i$$

$$\vec{E} = \sum_i \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|^3} \cdot (\vec{r} - \vec{r}_i)$$

intenzita el. pole soustavy bodových nábojů

$$\varphi = \sum_i \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|}$$

potenciál el. pole soustavy bodových nábojů

- π elektrostatika bodové náboje zřídka \Rightarrow většinou (kvaži)spojitě rozložené náboje

a) objemově rozložené náboje

$$\rho = \frac{dQ}{dV}$$

objemová hustota náboje je (číselně) elektrický

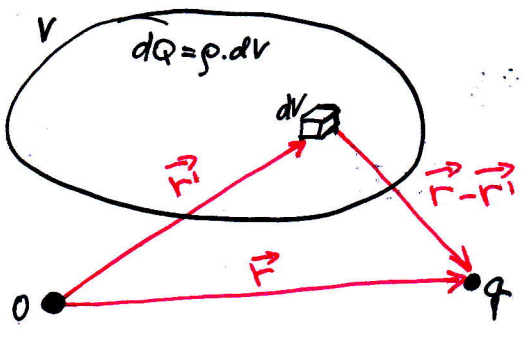
náboj obsažený v jednotce objemu

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \iiint_V \frac{\rho \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \cdot (\vec{r} - \vec{r}')$$

intenzita el. pole objemově rozložených nábojů

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \iiint_V \frac{\rho}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

potenciál el. pole objemově rozložených nábojů



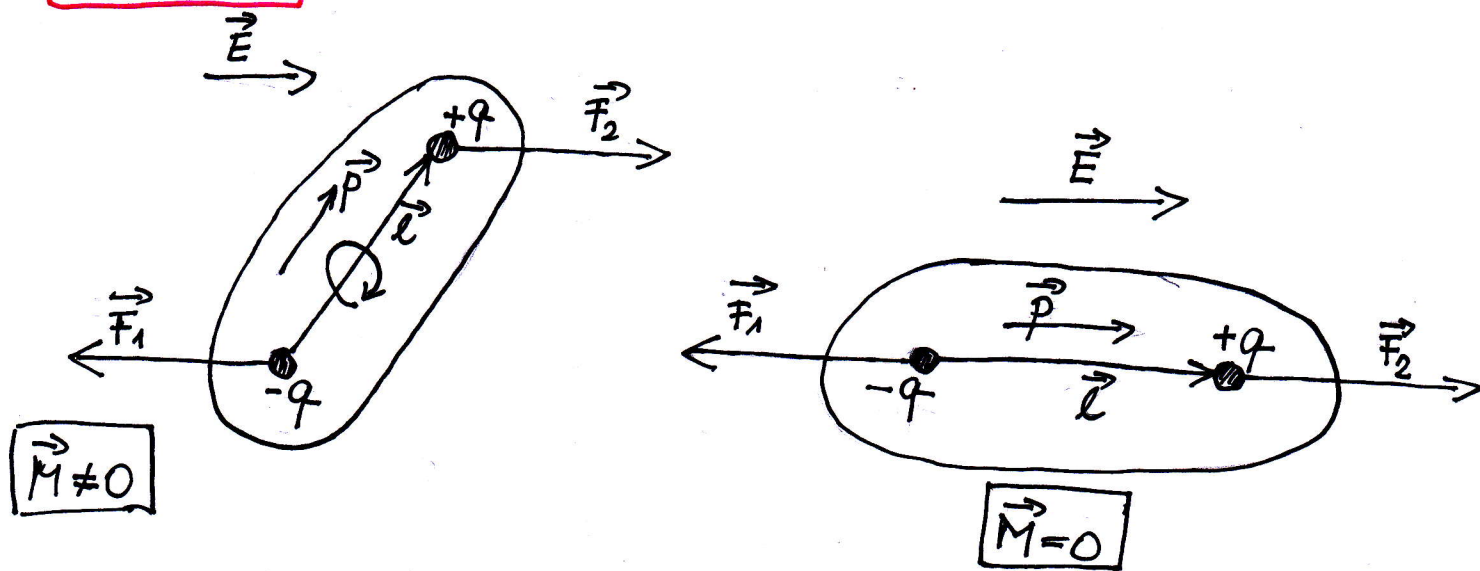
3) 1) Translace tělesa určuje výsledná vnější síla

$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$$

$$\vec{F} = \vec{p} \cdot \text{grad } \vec{E}$$
 síla působící na dipól

2) Rotace tělesa je pak dána výsledným vnějším silovým momentem

$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E}$$
 silový moment působící na dipól



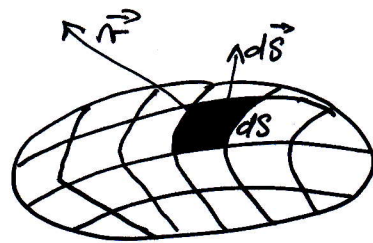
ORIENTAČNÍ POLARIZACE DIELEKTRIKA

Existující dipóly v látce, kterou vložíme do vnějšího el. pole, se tedy všechny narážejí do jednoho jediného směru, do směru intenzity pole, a to tím více, čím je pole silnější (vzniká tzv. orientace dipólů)

4) GAUSSŮV ZÁKON ELEKTROSTATIKY

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S}$$

tok elektrické intenzity uzavřenou plochou S



- celkový objem kapaliny protéká za 1 časů přes celou plochu S

$$Q = \iint_S \vec{v} \cdot d\vec{S} \quad \text{objemový tok kapaliny}$$

- proto se každý integrál tvaru: $\iint_S \vec{A} \cdot d\vec{S}$ nazývá tok vektoru \vec{A} plochou S

Gaussova (-Ostrohradského) věta matematiky

$$\oint_S \vec{A} \cdot d\vec{S} = \iiint_V \text{div } \vec{A} \cdot dV$$

- $\text{div } \vec{A}$ je matematický operátor divergence vektoru \vec{A}

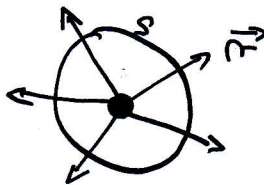
$$\text{div } \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} \quad \text{divergence vektoru}$$

- fyzikální význam lze u tohoto operátoru stavit snadno:

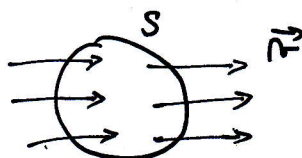
$$\oint_S \vec{A} \cdot d\vec{S} = \iiint_V \text{div } \vec{A} \cdot dV$$

- divergence vektoru \vec{A} je (číselní) rovna výtoku vektoru \vec{A} z jednotkového objemu v daném místě.

$\text{div } \vec{A} \neq 0$ zřídlové pole



$\text{div } \vec{A} = 0$ nezřídlové pole



1) Necht' naboj Q lezi uvnitř plochy S

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \oint_S \frac{\vec{r}_0 \cdot d\vec{S}}{r^2}$$

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

\Rightarrow Ani r jedinou případě
nezalvisi velikost lozu
elektrické intenzity na
poloze bodového naboje Q a
je vzdy nulova

2) bodový naboj Q lezi vně plochy S

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \iint_{S_1, S_2} (d\omega - d\omega) = 0$$

Zobecní mi pro soustava více nabojů

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_1' + \vec{E}_2' + \dots \quad \text{intenzita výsledného elektrického pole}$$

$$\vec{Q} = \vec{Q}_1 + \vec{Q}_2 + \dots \quad \text{celkový naboj uvnitř plochy S }$$

$$\Rightarrow \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{\epsilon_0} \quad \text{Gaussův zákon elektrostatiky (integrální tvar)}$$

- lok vektorů výsledné intenzity elektrostatického pole libovolnou uzavřenou plochou je roven celkovému naboju uvnitř této plochy

$$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \quad \text{GZ - diferenciální tvar}$$

elektrické naboje jsou zřídla (zdroje) elektrického pole

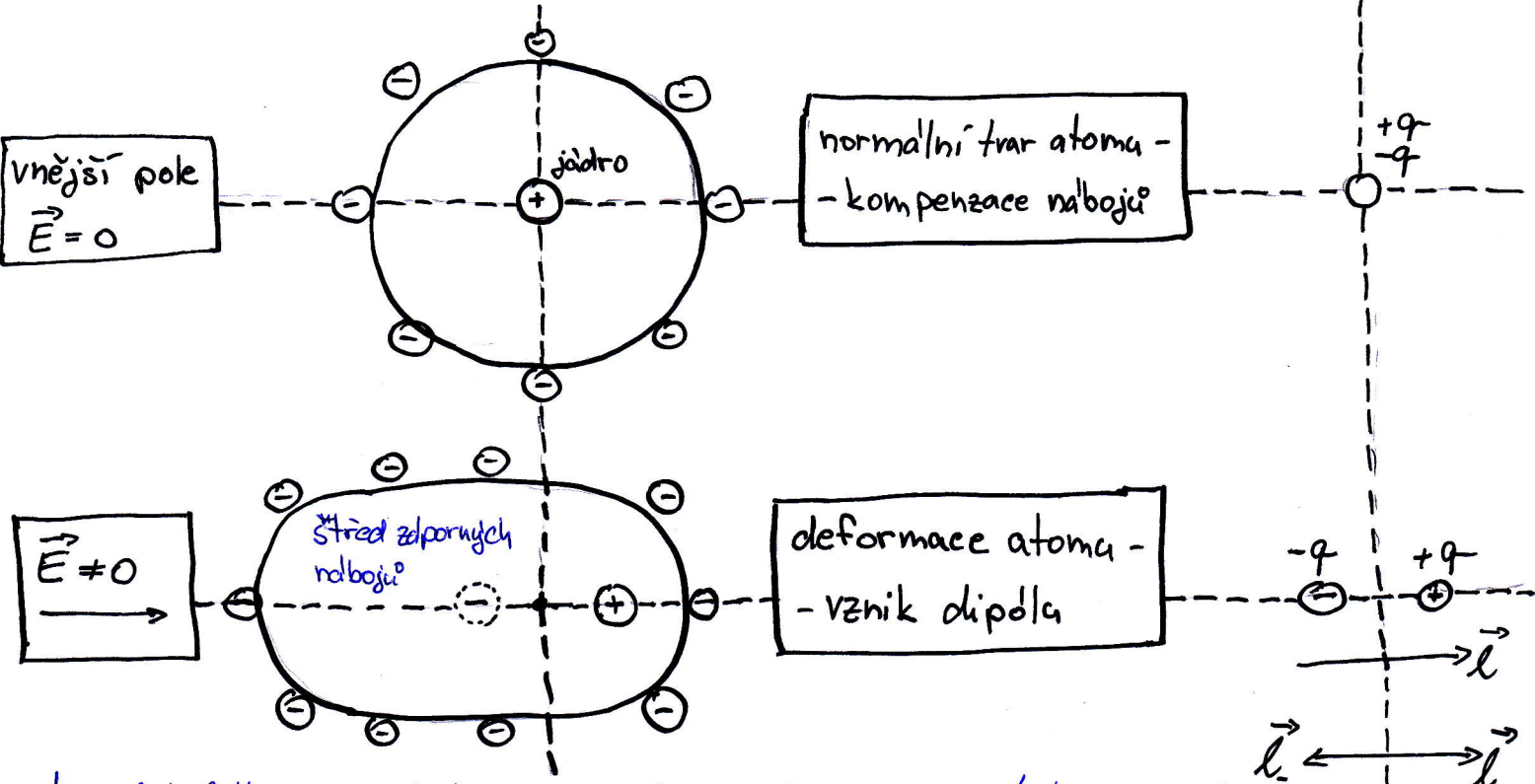
\Downarrow
elektrické pole je bez naboje
($\rho = 0$)

$$\Rightarrow \text{div } \vec{E} = 0 \quad \text{pole je nezřídlové}$$

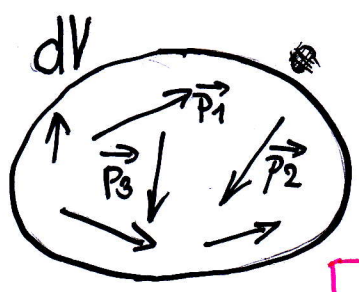
V daném místě jsou elektrické naboje ($\rho \neq 0$)

$$\Rightarrow \text{div } \vec{E} \neq 0 \quad \text{pole je zřídlové}$$

6) ELEKTRICKÉ POLE V NEVODIVÉM PROSTŘEDÍ



- každá látka je složena z obrovského množství atomů \Rightarrow
 \Rightarrow v objemu dielektrika tedy vzniká velké množství elektrických dipólů - je to tzv. jev atomové polarizace dielektrika



- v nějakém objemu dV necht' vznikne N dipólů s dipólovými momenty \Rightarrow jejich součet pak nazveme celkový elektrický dipólový moment objemu dV

$$d\vec{p} = \sum_{k=1}^N \vec{P}_k = \sum_k q_k \cdot \vec{l}_k$$

$$\vec{P} = \frac{d\vec{p}}{dV}$$

polarizace dielektrika je celkový dipólový moment \propto jednotce objemu (tedy objemová hustota dipólového momentu \propto daním místě dielektrika)

Homogení dielektrikum

$$\rho^* = \frac{dQ^*}{dV} \quad (\text{objemová}) \text{ hustota } \underline{\text{kladného vázaného naboje}}$$

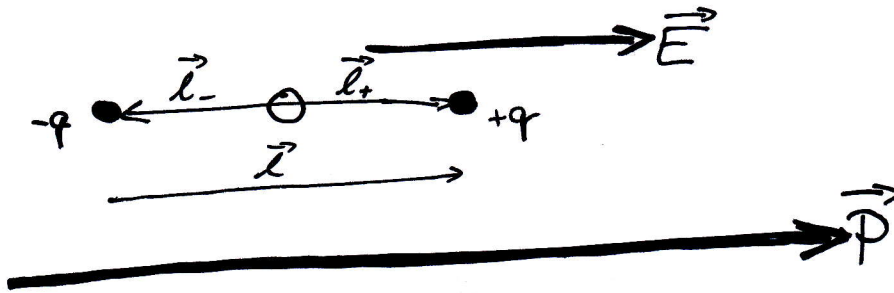
⇒ pro polarizaci v homog. dielektriku platí

$$\boxed{\vec{P} = \rho^* \cdot \vec{l}} \quad \text{polarizace homogenního dielektrika}$$

- vektor polarizace je rovnoběžný s vektorem vzdálenosti $\vec{P} \parallel \vec{l}$

→ v případě izotropního dielektrika je ~~vektor~~ ^{vektor vzdál.} rovnoběžný s vektorem elektrické intenzity: $\vec{l} \parallel \vec{E}$

⇒ v homogenním a izotropním dielektriku bude polarizace rovnoběžná s intenzitou pole: $\vec{P} \parallel \vec{E}$



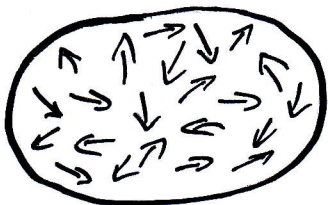
- uvažte, že rovnoběžnost dvou vektorů vlastně znamená jejich přímou úměru (linearita), v homogenním a izotropním dielektriku je tedy polarizace úměrná intenzitě elektr. pole

$$\vec{P} = \text{konst.} \cdot \vec{E} \quad \text{lineární dielektrikum}$$

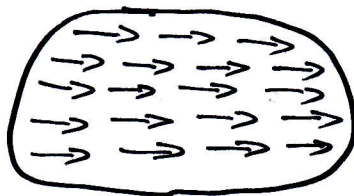
$$\rightarrow \boxed{\vec{P} = \kappa \cdot \epsilon_0 \cdot \vec{E}} \quad \text{lineární dielektrikum}$$

κ - elektrická susceptibilita
(závisí pouze na vlastnostech dielektrika)

Orientační polarizace



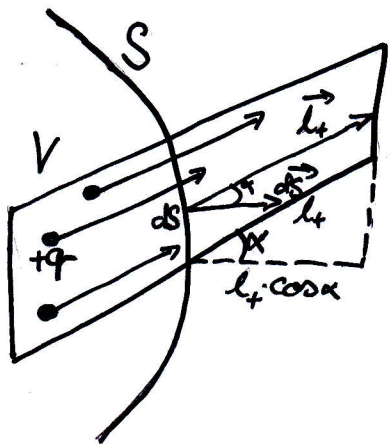
$$\vec{E} = 0$$



$$\vec{E} \neq 0$$

- možem'ím látky do vnějšího elektr. pole vznikne silový moment, který začne odlozet dipoly do směru vektoru intenzity
- nemůže způsobit výraznou rotaci dipolů, dojde jen k malému natočení dipolu do směru pole (orientační polarizace)

6



$\rho^+ \cdot \vec{l}_+ \cdot d\vec{S}$ kladný vázaný náboj
 $-\rho^+ \cdot \vec{l}_- \cdot d\vec{S}$ záporný vázaný náboj

polarizační náboj

$$Q_p = -\oint_S \vec{P} \cdot d\vec{S}$$

-je to celkový vázaný náboj, který se při polarizaci „objem“ rovná libovolně uzavřené plochy

$$\vec{D} = \epsilon_0 \cdot \vec{E} + \vec{P}$$

elektrická indukce (vektor)

=> Gaussův zákon v dielektriku (pro elektrickou indukci)

$$\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = Q \text{ (int. tvar)}$$

$$\text{div } \vec{D} = \rho \text{ (dif. tvar)}$$

-z vektoru el. indukce můžeme odvodit materiálové konstanty

$$\epsilon_r = 1 + \chi \text{ relativní permitivita látky}$$

$$\epsilon = \epsilon_0 \cdot \epsilon_r \text{ permitivita látky}$$

-dosazením do GZ získáme jeho tvar ve hmotném prostředí

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{\epsilon}$$

GZ v dielektriku (pro elektrickou intenzitu)

$$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon}$$

GZ v dielektriku (diferenc. tvar pro elektr. intenzitu)

$$\vec{E} = \frac{1}{\epsilon_r} \cdot \vec{E}_0$$

- ϵ_r dielektrikum je elektrické pole E_r krat' mensi, než bylo
ne vakuum (od stejny'ch naboju)

$$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_r} \cdot \frac{Qq}{r^2} \cdot \vec{r}_0$$

Coulombov zakon ϵ_r dielektriku

7) ENERGIE ELEKTRICKÉHO POLE

- energie jednoznačně souvisí se zkušební m. nábojem, podle příslušného matemat. vztahu je potenciální energie jednoznačnou F_{el} obou nábojů: $W_{pot} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q \cdot q}{r}$
- tento problém je v důsledku zákona akce a reakce zcela symetrický
- můžeme učinit dvojí závěr:
 - 1) energie (elekt. náboje) je jednoznačně a současně spojena s oběma elektrickými náboji
 - 2) energie je v jednoznačném vztahu se vzniklým elektr. polem

a) energie dvou bodových nábojů

$$W_{pot} = W_{12} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_1 \cdot Q_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|} \quad \text{- práce potřebná pro přenesení náboje } Q_1 \text{ z } \infty \text{ do } \vec{r}_1$$

- uvedená energie je proto veškerou prací vykonanou při vytvoření této soustavy dvou nábojů a může tak být označena za energii soustavy
- pokud mezi náboji působí přitažlivé síly použijeme pojem vzájemní energie soustavy.

$$W = W_{pot} = \frac{1}{2} (W_{12} + W_{21}) \quad \text{- energie soustavy formálně}$$

b) energie soustavy více bodových nábojů

$$W_{ij} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_i \cdot Q_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} = W_{ji} \quad \text{energie libovolné dvojice nábojů soustavy}$$

$$\varphi(\vec{r}_i) = \varphi_i = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^N \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} \quad \text{potenciál výsledného elektrostatického pole celé soustavy nábojů v místě } \vec{r}_i$$

$$W = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N Q_i \cdot \varphi_i \quad \text{energie - soustavy naboju}$$

c) energie spojité rozloženyh naboju ne raduu

$$1) W = \frac{1}{2} \iiint_V \varphi \cdot dQ = \frac{1}{2} \iiint_V \varphi \cdot dV \cdot \rho \quad \text{energie naboju v objemu}$$

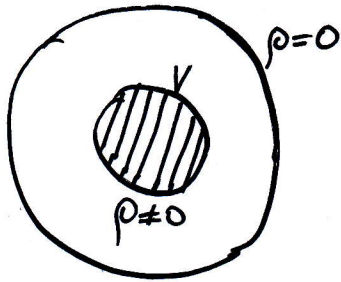
$$2) W = \frac{1}{2} \iint_S \varphi \cdot \sigma \cdot dS \quad \text{energie naboju na ploše}$$

$$W = \frac{1}{2} \varphi Q = \frac{1}{2} C \varphi^2 \quad \text{energie vodičeho tělesa}$$

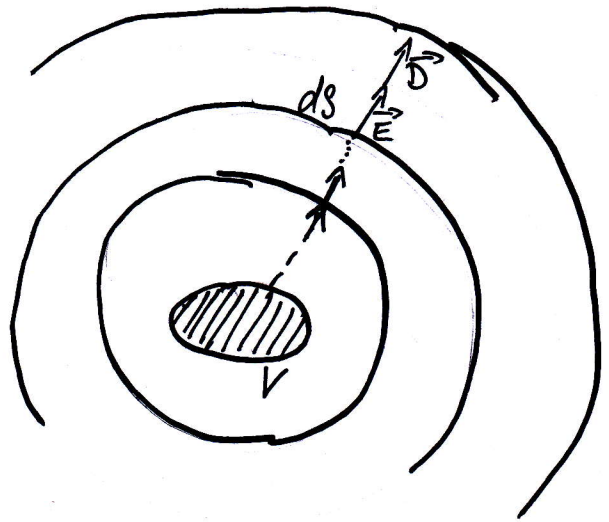
$$W = \frac{1}{2} QU = \frac{1}{2} C U^2 \quad \text{energie kondenzátora}$$

$$W = W_{\text{objemu}} + W_{\text{plochy}} = \frac{1}{2} \iiint_V \varphi \rho dV + \frac{1}{2} \iint_S \varphi \cdot \sigma \cdot dS \quad \text{ENERG. TĚLESA}$$

d) energie spojité rozloženyh naboju v dielektriku



$$W = \frac{1}{2} \iiint_{V \rightarrow \infty} \varphi \cdot \rho dV$$



$$D = \epsilon \cdot E = \epsilon \cdot \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{R^2}$$

$$W = \iiint_{V \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} \cdot dV = \iiint_{V \rightarrow \infty} w dV$$

celková ~~energie~~ elektrostatická energie

$$w = \frac{dW}{dV} = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} = \frac{1}{2} \epsilon \cdot E^2$$

hustota energie elektrostatickeho pole