

# Správa hlavní paměti, metody přidělování paměti, virtuální paměť

Z FAV wiki

Ideál programátora

- Paměť nekonečně velká, rychlá, levná
- Zároveň persistentní (uchovává obsah po vypnutí)
- Bohužel neexistuje

Reálný počítač - hierarchie paměti ("pyramida")

1. Registry CPU
2. Malé množství rychlé cache paměti
3. Stovky MB až gigabajty RAM paměti
4. GB na pomalých, levných, persistentních discích

Modul pro správu paměti

- informace o přidělení paměti
- která část je volna přidělena (a kterému procesu)
- přidělování paměti na žádost
- uvolnění paměti, zarazení k volné paměti
- odebírá paměť procesum
- ochrana paměti
  - přístup k paměti jiného procesu
  - přístup k paměti OS

Funkce MMU (memory management unit)

- Dostává adresu od CPU, převádí na adresu do fyzické paměti
- Nejprve zkontroluje, zda adresa není větší než limit. Ano - vyjimka, Ne - k adrese přičte bází
- Pokud báze 1000, limit 60
  - Adresa 55 - ok, výsledek 1055
  - Adresa 66 - není ok, vyjimka

Tri varianty rozdělení paměti

- OS ve spodní části adresního prostoru v RAM (minipocítace)
- OS v horní části adresního prostoru v ROM (zapouzdřené 2. systémy)
- OS v RAM, ovladače v ROM (PC { MS DOS v RAM, BIOS v 3. ROM)

Část OS, která spravuje paměť, se nazývá správce paměti

- Udržuje informaci, které části paměti se používají a které jsou volné
- Alokuje paměť procesům podle potřeby
- Zařazuje paměť do volné paměti po uvolnění procesem
- Jednoprogramové systémy bez odkládání a stránkování
  - Nejjednodušší - spouštíme pouze jeden program v jednom čase
  - Dovoluje procesu použít veškerou paměť, kterou nepotřebuje OS
  - Po skončení procesu je možné spustit další proces
- Multiprogramování s pevným přidělením paměti
- Nejjednodušší schéma = rozdělit paměť na n oblastí (mohou být i různé velikosti)
  - V historických systémech se provádělo ručně při startu zdroje
  - Po načtení úlohy je obvykle část oblastí nevyužitá
  - Snaha umístit úlohu do nejmenší oblasti, do které se vejde
- Multiprogramování s proměnnou velikostí oblasti
- Každé úloze je přidělena paměť podle požadavku
- Obsazení paměti se postupně mění, jak úlohy přicházejí a končí
- Zlepšuje využití paměti
- Postupem času může vzniknout mnoho malých volných oblastí
- OS musí vědět, která paměť je volná a která alokována

## Obsah

- 1 Nejpoužívanější způsoby správy paměti
- 2 Správa paměti pomocí bitových map
- 3 Správa paměti pomocí seznamů
- 4 Mechanismus „buddy system“
- 5 Virtuální paměť

# Nejpoužívanější způsoby správy paměti

níže

## Správa paměti pomocí bitových map

- Paměť rozdělena do alokačních jednotek stejné délky
- S každou alokační jednotkou sdružen jeden bit (0 = volno, 1 = obsazeno), tyto bity jsou pohromadě v bitové mapě
  - menší alokační jednotky = větší bitmapa
  - Větší alokační jednotky = více nevyužitě paměti, protože velikost procesu nebude přesně násobek alokační jednotky
- Výhoda - konstantní velikost bitmapy
- Nevýhoda - pokud požadujeme úsek paměti velikosti N alokačních jednotek, musí se v bitmapě vyhledat N po sobě následujících nulových bitů (drahá operace)

## Správa paměti pomocí seznamů

- Myšlenka udržovat seznam alokovaných a volných oblastí
- Každá položka seznamu obsahuje:
  - Informaci, zda se jedná o proces nebo díru (P nebo H)
  - Počáteční adresu oblasti
  - Délku oblasti
- Práce se seznamem:
  - Pokud proces skončí, nahradí se dírou
  - Pokud jsou vedle sebe dvě díry, sloučí se
- Seznam je dobré mít seřazený podle počáteční adresy oblasti
- zároveň je seznam obousměrný, takže se snadno vrací

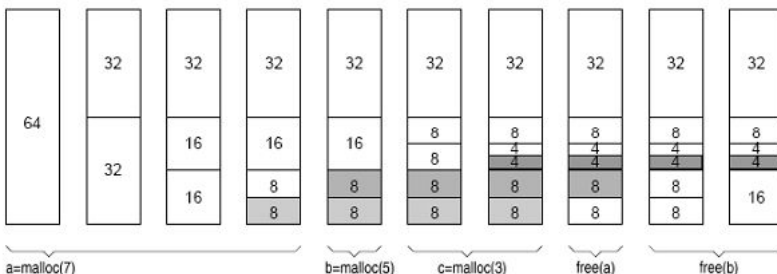
Možnosti alokace:

- Algoritmus first fit
  - Prohledávání seznamu, dokud se nenajde dostatečně velká díra
  - Rychlý
  - díra se rozdělí na proces a zbytek díry
- Algoritmus next fit
  - Prohledávání začne tam, kde skončilo předchozí
  - o trochu pomalejší než first-fit
- Algoritmus best fit
  - Prohledá celý seznam, vezme nejmenší díru, do které se proces vejde
  - Pomalejší, protože prohledává celý seznam
  - zase ale najde nejlepší místo (byť na druhou stranu pak zbyte spousta malých nepoužitelných děr)

Možná vylepšení

- oddělené seznamy děr a procesů (rychlejší alokace, pomalejší dealokace)
- seznam děr seřazený podle velikosti (rychlé best fit, opět náročná dealokace)
- místo samostatného seznamu děr lze využít samotné díry, které na sebe odkazují - úspora paměti

## Mechanismus „buddy system“



- Mějme seznamy volných bloků velikosti 1,2,4,8,16 ... alokačních jednotek až do seznamu bloků velikosti celé paměti
- Na začátku veškerá paměť volná, všechny seznamy jsou prázdné kromě seznamu obsahující 1 položku velikosti paměti
- Přijde-li požadavek, zaokrouhlí se nahoru na mocninu 2
- Blok se rozdělí na 2 bloky, pokud ještě moc velké, jeden z nich se zase rozdělí na 2 bloky atd.
- Uvolnění paměti: pokud jsou volné oba sousední bloky stejné velikosti, spojí se do jednoho
- Neefektivní ve využití paměti, ale rychlý

Příklady použití:

- Buddy system - jádro Linuxu, běží ve fyzické paměti
- First fit, Next fit - malloc v C

- Bitová mapa - SWAP v Linuxu

## Virtuální paměť

- Problém, že programy jsou větší než dostupná fyzická paměť
- Chceme, aby ve skutečné paměti byla realizovaná pouze část adresového prostoru, zbytek může být odložen na disku
- Procesor používá tzv. virtuální adresy
- Pokud je požadovaná část virtuálního paměťového prostoru ve fyzické paměti, MMU převede virtuální adresu na fyzickou
- Pokud není ve fyzické paměti, OS jí musí přečíst z disku
- Většina systémů virtuální paměti používá techniku nazývanou stránkování

Citováno z „[http://www.512.cz/index.php?](http://www.512.cz/index.php?title=Spr%C3%A1va_hlavn%C3%AD_pam%C4%Bti,_metody_p%C5%99id%C4%Blo%C3%A1n%C3%AD_pam%C4%Bti,_virtu%C3%A1ln%C3%AD_pam%C4%Bti)

title=Spr%C3%A1va\_hlavn%C3%AD\_pam%C4%Bti,\_metody\_p%C5%99id%C4%Blo%C3%A1n%C3%AD\_pam%C4%Bti,\_virtu%C3%A1ln%C3%AD\_pam%C4%Bti

---

Kategorie: Fav-kiv-bzinf

- Stránka byla naposledy editována 20. 2. 2014 v 06:48.
- Stránka byla zobrazena 1 245krát.